## Extensiones Toeplitz Acotadas de Formas Hankel Acotadas Definidas en un Sistema de Scattering Algebraico Discreto.

S. A. M. Marcantognini\* M. D. Morán<sup>†</sup>

En 1.987, M. Cotlar y C. Sadosky, definieron las nociones de Sistema de Scattering Algebraico (SSA) y forma de Hankel en dicho sistema, (cfr. [C-S1], [C-S2], [C-S3]), siendo el primero una generalización del Sistema de Scattering de Adamjan-Arov (cfr. [A-Aro]), así como también del Sistema de Lax-Phillips (cfr. [L-P]).

En este trabajo parametrizamos las extensiones Toeplitz acotadas de una forma Hankel acotada definida en un SSA, por una bola de funciones analíticas contractivas a valores operadores entre dos espacios de Hilbert. Este resultado proviene del hecho que toda forma Hankel acotada definida en un SSA genera una isometría en un espacio de Hilbert y que toda extensión Toeplitz acotada de la forma antes mencionada genera una extensión unitaria minimal de dicha isometría. Finalmente damos otra demostración del teorema de levantamiento del conmutante de Foias-Frazho (cfr. [F-F1], [F-F2]).

Queremos reseñar que los resultados que aquí se obtienen se pueden generalizar para formas de Hankel acotadas definidas en SSA biparamétricos (cfr. [C-S3]).

**Definición.** Un Sistema de Scattering Algebraico Discreto (SSA) es una cuaterna  $[V, W_1, W_2, \Upsilon]$ , donde: V es un espacio vectorial,  $\Upsilon : V \to V$  es un isomorfismo algebraico y  $W_1, W_2$  son dos subespacios vectoriales de V, tales que  $\Upsilon(W_1) \subseteq W_1$  y  $\Upsilon^{-1}(W_2) \subseteq W_2$ .

Veamos algunos ejemplos de SSA:

1. Sean V el espacio de los polinomios en  $\mathbb{T}$  (como es usual,  $\mathbb{T}$  denotará la circunferencia unitaria),  $W_1$  los polinomios analíticos en  $\mathbb{T}$ ,  $W_2$  los polinomios antianalíticos en  $\mathbb{T}$ ,  $\Upsilon:V\to V$ ,  $[\Upsilon(P)](z)=zP(z),\ z\in\mathbb{T}$ . Claramente  $[V,W_1,W_2,\Upsilon]$  es un SSA.

 $<sup>^*</sup>$ Instituto Venezolano de Investigaciones Científicas y Universidad Simón Bolívar

<sup>&</sup>lt;sup>†</sup>Universidad Central de Venezuela

2. Consideremos a V como  $L^{2}(\mathbb{R})$ ,  $W_{1} = \{f \in L^{2}(\mathbb{R}) : \hat{f}(x) = 0 \text{ si } x \leq 0\}$ ,  $W_{2} = \{f \in L^{2}(\mathbb{R}) : \hat{f}(x) = 0 \text{ si } x > 0\}$ , donde  $\hat{f}$  es la transformada de Fourier de f, y  $(\Upsilon f)(x) = f(x) \exp(ix)$ . Entonces  $[V, W_{1}, W_{2}, \Upsilon]$  es un SSA.

Para i=1,2, sea  $V_i$  el mínimo espacio vectorial que contiene a  $\Upsilon^n(W_i)$  para todo  $n \in \mathbb{Z}$ , (nótese que  $\Upsilon(V_i) = V_i$ ); consideremos  $B_i : V \times V \to \mathbb{C}$  sesquilineal positiva, que verifica

$$B_i(\Upsilon f, \Upsilon g) = B_i(f, g)$$
 para cada  $(f, g) \in V \times V$ .

Dada  $B^0:W_1\times W_2\to\mathbb{C}$  una forma sesquilineal, decimos que es una forma Hankel definida en el SSA  $[V,W_1,W_2,\Upsilon]$  si, y sólo si

$$B^0(\Upsilon f,g) = B^0(f,\Upsilon^{-1}g)$$
 para cada  $(f,g) \in W_1 \times W_2$ ,

y decimos que  $B^0$  está acotada por  $(B_1,B_2)$  y lo denotamos por  $B^0 \prec (B_1,B_2)$  si, y sólo si

$$|B^{0}(f,g)| \leq B_{1}^{\frac{1}{2}}(f,f) B_{2}^{\frac{1}{2}}(g,g)$$
 para cada  $(f,g) \in W_{1} \times W_{2}$ .

Nótese que si  $B^0$  es una forma Hankel definida en el SSA  $[V, W_1, W_2, \Upsilon]$ ,  $B^0 \prec (B_1, B_2)$  y definimos  $E_0 = W_1 \times W_2$ , y para cada  $(f_1, f_2)$ ,  $(g_1, g_2) \in E_0$ 

$$C[(f_1, f_2), (g_1, g_2)] = B_1(f_1, g_1) + B^0(f_1, g_2) + \overline{B^0(g_1, f_2)} + B_2(f_2, g_2),$$

resulta que C es una forma sesquilineal positiva y que si  $\Upsilon' = \begin{pmatrix} \Upsilon & 0 \\ 0 & \Upsilon \end{pmatrix}$  definida en  $D_{\Upsilon'} = W_1 \times \Upsilon^{-1}W_2$  y con rango  $R_{\Upsilon'} = \Upsilon W_1 \times W_2$ , entonces se tiene que  $C [\Upsilon'h, \Upsilon'h] = C [h, h]$  para cada  $h \in D_{\Upsilon'}$ . Si definimos para cada  $h, h' \in E_0$ , la relación  $h \sim h' \Leftrightarrow C [h - h', h - h'] = 0$ , resulta claro que  $\sim$  es una relación de equivalencia y si  $\pi_0 : E_0 \to E$  denota la proyección canónica, obtenemos que la función  $T_0 : \pi_0 [D_{\Upsilon'}] \to \pi_0 [R_{\Upsilon'}]$  definida por  $T_0 (\pi_0 h) = \pi_0 (\Upsilon'h), h \in D_{\Upsilon'}$ , es una isometría en E. Sin embargo no tenemos garantías de que E sea Hilbert. Sea E la completación de E, sabemos que existe una isometría E in E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con dominio E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con dominio E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con dominio E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con dominio E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con dominio E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con rango denso, y así podemos definir una isometría E en E con rango E que verifica E con rango E en E con rango E que verifica E con rango E con

$$X \subseteq D_T$$
,  $T(X) \subseteq X$ ,  $Y \subseteq R_T$ ,  $T^{-1}(Y) \subseteq Y$ .

Nótese que en esta observación vimos cómo asociar naturalmente a una forma de Hankel acotada definida en un SSA un espacio de Hilbert y una isometría en él definida.

Dada  $B:V_1\times V_2\to \mathbb{C}$  una forma sesquilineal, decimos que es una forma Toeplitz si, y sólo si

$$B(\Upsilon f, \Upsilon g) = B(f, g)$$
 para cada  $(f, g) \in V_1 \times V_2$ , (1)

y decimos que Besta acotada por  $(B_1,B_2)$  y lo denotamos por  $B \leq (B_1,B_2)$ si, y sólo si

$$|B(f,g)| \le B_1^{\frac{1}{2}}(f,f) B_2^{\frac{1}{2}}(g,g)$$
 para cada  $(f,g) \in V_1 \times V_2$ . (2)

Finalmente, decimos que B es una extensión acotada por  $(B_1, B_2)$  Toeplitz de la forma de Hankel  $B^0$  si, y sólo si se verifican (1), (2) y además  $B|_{W_1 \times W_2} = B^0$ .

De la misma forma que le asociamos un espacio de Hilbert H y una isometría en H a una forma de Hankel acotada definida en un SSA, lo hacemos con la forma de Toeplitz acotada por  $(B_1,B_2)$  definida en  $V_1\times V_2$ , obteniendo un espacio de Hilbert F y un operador U que resulta unitario. Además, si B es una extensión de  $B^0$ , resulta fácil demostrar que U es una extensión unitaria minimal de T (i.e., F contiene a H como subespacio cerrado,  $F = \bigvee_{n\in\mathbb{Z}} U^n(H)$ , U es un operador unitario que extiende a T). Más aún, la relación que a cada B extensión de  $B^0$  Toeplitz acotada por  $(B_1,B_2)$  le asocia una extensión unitaria minimal de T es una biyección. Así, usando el modelo de Arov-Grossman (cfr. [Aro-G]), el conjunto de las extensiones de  $B^0$ , definidas en  $V_1\times V_2$ , Toeplitz, acotadas por  $(B_1,B_2)$ , denotado por  $B^0_{\rm ext}$ , puede ser descrito por la bola de funciones analíticas contractivas a valores operadores en  $L(H\ominus D_T, H\ominus R_T)$ , definidas en el disco unitario abierto D, que indicamos  $\mathbb{B}(H\ominus D_T, H\ominus R_T)$  ,  $\theta(E)=\sum_{n=0}^{\infty} z^n \widehat{\theta}(n)$ , con  $\widehat{\theta}(n) \in L(H\ominus D_T, H\ominus R_T)$  y sup $_{|z|<1} \|\theta(z)\| \le 1$ .

**Teorema 1** La función  $\Psi : \mathbb{B}\left(H \ominus D_T, H \ominus R_T\right) \to B_{\mathrm{ext}}^0$  definida por  $\Psi\left(\theta\right) = B$  si, y sólo si  $B \in B_{\mathrm{ext}}^0$  y  $B\left(w_1, \Upsilon\left(I - z\Upsilon\right)^{-1}w_2\right) =$ 

$$\left\langle i\pi\left(w_{1},0\right),\left[TP_{D_{T}}+\theta\left(z\right)P_{H\ominus D_{T}}\right]\left(I-z\left[TP_{D_{T}}+\theta\left(z\right)P_{H\ominus D_{T}}\right]\right)^{-1}i\pi\left(0,w_{2}\right)\right\rangle _{H}$$
 es una biyección.

Como consecuencia inmediata tenemos que  $B_{\text{ext}}^0 \neq \emptyset$ , pues la función 0 pertenece a  $\mathbb{B}(H \ominus D_T, H \ominus R_T)$ . Una nueva aplicación es otra demostración y parametrización de las soluciones de una versión del teorema de levantamiento del conmutante (cfr. [F-F1], [F-F2]).

Antes de enunciar el teorema aclararemos un poco algunos conceptos. Sean H un espacio de Hilbert y  $T \in L(H)$  una contracción ( $||T|| \le 1$ ), entonces existen un espacio de Hilbert K (respectivamente G) que contiene a H como

subespacio cerrado y un operador V isométrico en F (respectivamente U operador unitario en G) tales que:

$$\begin{array}{rcl} P_H^K V^n \mid_H & = & T^n \text{ para cada } n \in \mathbb{N} \\ \text{(respectivamente } P_H^G U^n \mid_H & = & T^n \text{ para cada } n \in \mathbb{Z}) \text{ y} \\ K & = & \bigvee_{n=0}^{\infty} V^n \left( H \right) \\ \text{(respectivamente } G & = & \bigvee_{n \in \mathbb{Z}} U^n \left( H \right) \right). \end{array}$$

V es llamada dilatación isométrica minimal de T (y U es llamada dilatación unitaria minimal de V).

**Teorema 2** Sean  $E_1, E_2$  espacios de Hilbert,  $T_1 \in L(E_1)$  una isometría,  $T_2 \in L(E_2)$  una contracción y  $V_2 \in L(K_2)$  su dilatación isométrica minimal. Dados  $X \in L(E_1, E_2)$  tal que  $T_2X = XT_1$  y  $\sigma$  un número real tal que  $\sigma \geq ||X||$ , entonces existe  $Y \in L(E_1, K_2)$  tal que  $V_2Y = YT_1$ , con  $||Y|| \leq \sigma$  y  $P_{E_2}^{K_2}Y = X$ .

Demostración: Para i=1,2, sea  $U_i \in L\left(G_i\right)$  la dilatación unitaria minimal de  $T_i$ . Al problema enunciado en el teorema le asociamos el siguiente SSA:  $V=G_1\times G_2, W_1=E_1\times \{0\}, W_2=\{0\}\times \bigvee_{n=0}^{\infty}U_2^{-n}\left(E_2\right), \Upsilon=\begin{pmatrix} U_1 & 0 \\ 0 & U_2 \end{pmatrix}$ . Para i=1,2, definamos las formas  $B_i: V\times V\to \mathbb{C}$  por  $B_i\left((g_1,g_2),(g_1',g_2')\right)=c_i\left\langle g_i,g_i'\right\rangle_{G_i}$  con  $c_1=\sigma^2, c_2=1$ . Es claro que ambas son sesquilineales positivas

$$B_i(\Upsilon f, \Upsilon g) = B_i(f, g)$$
 para cada  $(f, g) \in V \times V$ .

Además, si  $B^0: W_1 \times W_2 \to \mathbb{C}$  está determinada por  $B^0((e_1,0),(0,g_2)) = \langle Xe_1,g_2\rangle$ , resulta una forma sesquilineal Hankel definida en el SSA y que está acotada por  $(B_1,B_2)$ . Demostramos que

$$\alpha:B_{\mathrm{ext}}^{0}\rightarrow\left\{ Y\in L\left(E_{1},K_{2}\right):V_{2}Y=YT_{1},\left\Vert Y\right\Vert \leq\sigma\text{ y }P_{E_{2}}^{K_{2}}Y=X\right\}$$

determinada por  $\alpha(B) = Y \Leftrightarrow Y \in L(E_1, K_2), \langle Ye_1, k_2 \rangle = B((e_1, 0), (0, k_2))$  es una biyección. Así, además de demostrar el Teorema 2, podemos, usando el Teorema 1, parametrizar las soluciones.

Finalmente, la parametrización resulta más elegante al ver que  $H \ominus D_T$  y  $H \ominus R_T$  son isométricamente isomorfos a  $\mathcal{D}_X^{\sigma} \oplus \mathcal{D}_{T_2} \ominus \{D_X^{\sigma}h \oplus D_{T_2}Xh : h \in E_1\}$  y  $\mathcal{D}_X^{\sigma} \ominus \overline{D_X^{\sigma}T_1E_1}$  donde:

$$\mathcal{D}_{X}^{\sigma} = \overline{(\sigma^{2} - X^{*}X)^{\frac{1}{2}}(E_{1})}, \ D_{X}^{\sigma} = (\sigma^{2} - X^{*}X)^{\frac{1}{2}},$$

$$\mathcal{D}_{T_{2}} = \overline{(I - T_{2}^{*}T_{2})^{\frac{1}{2}}(E_{2})}, \quad D_{T_{2}} = (I - T_{2}^{*}T_{2})^{\frac{1}{2}}.$$

Otro ejemplo donde se aplican los SSA es en la demostración del siguiente teorema:

**Teorema 3** Sean  $E_1$ ,  $E_2$  espacios de Hilbert,  $T_1 \in L(E_1)$  una isometría,  $T_2 \in L(E_2)$  una coisometría (i.e:  $T_2^*$  es una isometría),  $L_2$  subespacio cerrado de  $E_2$ ,  $T_2^*(L_2) \subset L_2$ . Si  $X \in L(E_1, L_2)$  es una contracción tal que  $P_{L_2}^{E_2}T_2X = XT_1$ , entonces existe  $Y \in L(E_1, E_2)$  tal que  $T_2Y = YT_1$  y  $P_{L_2}^{E_2}Y = X$ .

Demostración: Para i = 1, 2, sea  $U_i \in L(G_i)$  la dilatación unitaria minimal de  $T_i$ . Al problema enunciado en el teorema le asociamos el siguiente SSA:

$$V = G_1 \times G_2, W_1 = E_1 \times \{0\}, W_2 = \{0\} \times \bigvee_{n=0}^{\infty} U_2^{-n} (L_2), \Upsilon = \begin{pmatrix} U_1 & 0 \\ 0 & U_2 \end{pmatrix}$$

Para i=1,2, definimos las formas  $B_i: V \times V \to \mathbb{C}$  por  $B_i((g_1,g_2),(g_1',g_2'))' = \langle g_i,g_i'\rangle_{G_i}$ . Es claro que ambas son sesquilineales positivas y

$$B_i(\Upsilon f, \Upsilon g) = B_i(f, g)$$
 para cada  $(f, g) \in V \times V$ .

Además, si  $B^0: W_1 \times W_2 \to \mathbb{C}$  está determinada por  $B^0\left(\left(e_1,0\right),\left(0,g_2\right)\right) = \langle Xe_1,g_2\rangle$ , resulta una forma sesquilineal Hankel definida en el SSA y que está acotada por  $(B_1,B_2)$ . Se demuestra fácilmente que si  $B \in B^0_{\mathrm{ext}}$ , y definimos  $\langle Ye_1,e_2\rangle = B\left(\left(e_1,0\right),\left(0,e_2\right)\right)$ , entonces  $Y \in L\left(E_1,E_2\right)$ ,  $T_2Y = YT_1,\|Y\| \leq 1$  y  $P_{E_2}^{K_2}Y = X$ .

## Referencias

- [A-Aro] Adamjam, V. M. and Arov, D. Z. On unitary coupling of semiunitary operators. Matem. Issledovanya, (1966), 3-4 (Russian).
- [Aro-G] Arov, D. Z. and Grossmann, L. Z. Scattering matrices in the theory of dilations of isometric operators. Soviet Math. Dokl. 27 (1983), 518-522.
- [F-F1] Foias, C. and Frazho, A. *The Commutant Lifting Approach to Interpolation Problems*. Birkhauser Verlag, Basel-Boston-Berlin, 1990.
- [F-F2] Foias, C. and Frazho, A. Constructing the Schur Contraction in the Commutant Lifting Theorem. Acta Sci. Math. (Szeged) 61 (1995), 425-442.
- [C-S1] Cotlar, M. and Sadosky, C. Integral Representations of Bounded Hankel Forms Defined in Scattering Systems with a Multiparametric Evolution Group Operator Theory. Advances and Applications, 35 (1988), 357-375.
- [C-S2] Cotlar, M. and Sadosky, C. The Generalized Bochner Theorem in Algebraic Scattering Systems. Mathematical Sciences Research Institute, Berkeley California, 1987.

- [C-S3] Cotlar, M. and Sadosky, C. Transference of Metrics Induced by Unitary Couplings, a Sarason Theorem for the Bidimensional Torus, and Sz. Nagy-Foias Theorem for Pairs of Dilations, Journal of Functional Analysis 11, No 2 (1993), 473-488.
- [L-P] Lax, P. and Phillips, *Scattering Theory*, Academic Press, New York 1967.