

УДК 517.925.51

ОБ УСТОЙЧИВОСТИ РЕШЕНИЙ ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ С ПЕРИОДИЧЕСКИМИ КОЭФФИЦИЕНТАМИ

Г. В. Демиденко, И. И. Матвеева

Аннотация: Рассматривается линейная система дифференциальных уравнений с периодическими коэффициентами $\frac{dy}{dt} = A(t)y$, $t \geq 0$, где $A(t)$ — матрица размера $N \times N$ с непрерывными T -периодическими элементами. С использованием дифференциального уравнения Ляпунова формулируется критерий асимптотической устойчивости решений системы. Устанавливается равномерная оценка для матрицанта системы, которая позволяет указать скорость убывания решений при $t \rightarrow +\infty$, исследуется влияние периодических возмущений. Библиогр. 12.

В работе рассматривается линейная система дифференциальных уравнений с периодическими коэффициентами

$$\frac{dy}{dt} = A(t)y, \quad t \geq 0, \quad (0.1)$$

где $A(t)$ — матрица размера $N \times N$ с непрерывными T -периодическими элементами, т. е.

$$A(t+T) = A(t).$$

Мы изучаем дифференциальное уравнение Ляпунова

$$\frac{d}{dt}H + HA(t) + A^*(t)H = -C, \quad (0.2)$$

с использованием которого формулируем критерий асимптотической устойчивости решений системы (0.1), получаем равномерную оценку для матрицанта системы, позволяющую указать скорость убывания решений при $t \rightarrow +\infty$, исследуем влияние периодических возмущений.

1. Дифференциальное уравнение Ляпунова

Согласно критерию Ляпунова асимптотическая устойчивость нулевого решения системы уравнений с постоянными коэффициентами

$$\frac{dy}{dt} = Ay \quad (1.1)$$

эквивалентна существованию решения $H = H^* > 0$ матричного уравнения

$$HA + A^*H = -C, \quad C = C^* > 0.$$

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (код проекта 99-01-00533) и Министерства образования Российской Федерации.

Напомним, что если матрица $H = H^* > 0$ является решением этого уравнения, то функция $h(y) = \langle Hy, y \rangle$ будет функцией Ляпунова для системы (1.1).

Из теорем К. П. Персидского и И. Г. Малкина (см., например, [1]) вытекает, что при построении функции Ляпунова для системы дифференциальных уравнений с переменными коэффициентами (0.1), у которой верхний генеральный показатель отрицателен, можно использовать положительно определенные решения $H(t)$ дифференциального матричного уравнения Ляпунова (0.2).

Отметим, что матричные дифференциальные уравнения вида (0.2) и более общие рассматривались во многих работах (см., например, [2–7]).

Используя уравнение (0.2), сформулируем критерий асимптотической устойчивости нулевого решения системы (0.1) с периодической матрицей $A(t)$, являющийся аналогом критерия Ляпунова для систем дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами. Напомним, что нулевое решение системы (0.1) с периодическими коэффициентами асимптотически устойчиво тогда и только тогда, когда все собственные значения матрицы монодромии лежат в единичном круге $\{|\lambda| < 1\}$ (см., например, [2]).

Теорема 1. Пусть $A(t)$ — непрерывная T -периодическая матрица.

I. Если все собственные значения матрицы монодромии системы (0.1) лежат в единичном круге $\{|\lambda| < 1\}$, то для любой матрицы C существует единственное решение $H(t)$ краевой задачи

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}H + HA(t) + A^*(t)H &= -C, \quad 0 < t < T, \\ H(0) &= H(T), \end{aligned} \quad (1.2)$$

при этом если $C = C^* > 0$, то

$$H(t) = H^*(t) > 0, \quad t \in [0, T].$$

II. Если при $C = C^* > 0$ краевая задача (1.2) имеет эрмитово решение $H(t)$ такое, что $H(0) > 0$, то все собственные значения матрицы монодромии системы (0.1) лежат в единичном круге $\{|\lambda| < 1\}$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. I. Вначале выпишем общее решение дифференциального уравнения Ляпунова (0.2). Пусть $H(t)$ — решение матричного уравнения (0.2), $Y(t)$ — матрицант системы (0.1). Тогда имеем тождества

$$\frac{d}{dt}H(t) + H(t)A(t) + A^*(t)H(t) \equiv -C, \quad (1.3)$$

$$\frac{d}{dt}Y(t) \equiv A(t)Y(t), \quad Y(0) = I, \quad (1.4)$$

$$\frac{d}{dt}Y^*(t) \equiv Y^*(t)A^*(t). \quad (1.5)$$

Умножая слева обе части тождества (1.3) на $Y^*(t)$ и учитывая (1.5), получим

$$\frac{d}{dt}(Y^*(t)H(t)) + Y^*(t)H(t)A(t) \equiv -Y^*(t)C.$$

Умножая это тождество справа на $Y(t)$ и принимая во внимание (1.4), будем иметь

$$\frac{d}{dt}(Y^*(t)H(t)Y(t)) \equiv -Y^*(t)CY(t).$$

Отсюда

$$Y^*(t)H(t)Y(t) \equiv H(0) - \int_0^t Y^*(s)CY(s) ds.$$

Следовательно, любое решение дифференциального уравнения Ляпунова (0.2) можно записать в виде

$$H(t) = (Y^{-1}(t))^* H(0) Y^{-1}(t) - (Y^{-1}(t))^* \int_0^t Y^*(s)CY(s) ds Y^{-1}(t). \quad (1.6)$$

Выясним, при каких начальных значениях $H(0)$ матрица (1.6) будет удовлетворять граничному условию $H(0) = H(T)$. Очевидно, матрица $H(0)$ должна удовлетворять уравнению

$$H(0) = (Y^{-1}(T))^* H(0) Y^{-1}(T) - (Y^{-1}(T))^* \int_0^T Y^*(s)CY(s) ds Y^{-1}(T)$$

или

$$H(0) - Y^*(T)H(0)Y(T) = \int_0^T Y^*(s)CY(s) ds. \quad (1.7)$$

Это дискретное уравнение Ляпунова. По условию собственные значения матрицы монодромии $Y(T)$ лежат в единичном круге, значит, это уравнение однозначно разрешимо, при этом решение представимо в виде ряда

$$\begin{aligned} H(0) = & \int_0^T Y^*(s)CY(s) ds + Y^*(T) \int_0^T Y^*(s)CY(s) ds Y(T) \\ & + (Y^*(T))^2 \int_0^T Y^*(s)CY(s) ds (Y(T))^2 + \dots \end{aligned}$$

(см., например, [2]). Поскольку $Y(s+mT) = Y(s)Y^m(T)$, этот ряд можно переписать в виде

$$\begin{aligned} H(0) = & \int_0^T Y^*(s)CY(s) ds + \int_T^{2T} Y^*(s)CY(s) ds \\ & + \int_{2T}^{3T} Y^*(s)CY(s) ds + \dots = \int_0^\infty Y^*(s)CY(s) ds. \end{aligned}$$

Следовательно, если $H(t)$ — решение краевой задачи (1.2), то $H(0)$ определяется единственным образом:

$$H(0) = \int_0^\infty Y^*(s)CY(s) ds.$$

Тогда

$$H(t) = (Y^{-1}(t))^* \int_t^\infty Y^*(s)CY(s) ds Y^{-1}(t). \quad (1.8)$$

Нетрудно проверить, что эта матрица действительно является решением задачи (1.2).

Матрица (1.8) положительно определена при всех $t \in [0, T]$, если $C = C^* > 0$. Действительно, для любого вектора $v \in E_N$ имеем

$$\langle H(t)v, v \rangle = \int_t^\infty \langle CY(s)Y^{-1}(t)v, Y(s)Y^{-1}(t)v \rangle ds \geq \sigma_1(C) \int_t^\infty \|Y(s)Y^{-1}(t)v\|^2 ds,$$

где $\sigma_1(C) > 0$. Поскольку $Y(t)$ — матрицант системы (0.1), то

$$m = \min_{t \in [0, T], \|v\|=1} \int_t^\infty \|Y(s)Y^{-1}(t)v\|^2 ds > 0.$$

Следовательно, $H(t) > 0$ при $t \in [0, T]$.

II. Докажем вторую часть теоремы. Поскольку $H(t)$ — решение дифференциального уравнения Ляпунова (0.2), его можно записать в виде (1.6). Тогда в силу краевого условия задачи (1.2) имеем

$$H(0) = (Y^{-1}(T))^* H(0) Y^{-1}(T) - (Y^{-1}(T))^* \int_0^T Y^*(s) C Y(s) ds Y^{-1}(T).$$

Тем самым положительно определенная матрица $H(0)$ является решением дискретного уравнения Ляпунова (1.7) с положительно определенной правой частью $\int_0^T Y^*(s) C Y(s) ds$. Тогда спектр матрицы монодромии $Y(T)$ должен лежать внутри единичного круга $\{|\lambda| < 1\}$ (см., например, [2]).

Теорема доказана.

ЗАМЕЧАНИЕ. Если $A(t)$ — постоянная матрица, то матрица $H(t)$, определяемая формулой (1.8), не зависит от t и совпадает с интегралом Ляпунова

$$H = \int_0^\infty e^{tA^*} C e^{tA} dt.$$

Приведем обобщение теоремы 1 на случай переменной матрицы $C(t)$ в правой части дифференциального уравнения Ляпунова (0.2).

Теорема 2. Пусть $A(t)$ — непрерывная T -периодическая матрица.

I. Если все собственные значения матрицы монодромии системы (0.1) лежат в единичном круге $\{|\lambda| < 1\}$, то для любой непрерывной на $[0, T]$ матрицы $C(t)$ существует единственное решение $H(t)$ краевой задачи

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} H + H A(t) + A^*(t) H &= -C(t), \quad 0 < t < T, \\ H(0) &= H(T), \end{aligned} \quad (1.9)$$

при этом если

$$C(t) = C^*(t) > 0, \quad t \in [0, T], \quad (1.10)$$

то

$$H(t) = H^*(t) > 0, \quad t \in [0, T].$$

II. Пусть правая часть $C(t)$ непрерывна на $[0, T]$ и удовлетворяет условиям (1.10). Если краевая задача (1.9) имеет эрмитово решение $H(t)$ такое, что $H(0) > 0$, то все собственные значения матрицы монодромии системы (0.1) лежат в единичном круге $\{|\lambda| < 1\}$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО проводится по схеме доказательства теоремы 1. Поэтому мы отметим лишь существенные отличия.

I. Как и в случае постоянной правой части, любое решение дифференциального уравнения

$$\frac{d}{dt}H(t) + H(t)A(t) + A^*(t)H(t) = -C(t)$$

можно записать в виде

$$H(t) = (Y^{-1}(t))^* H(0) Y^{-1}(t) - (Y^{-1}(t))^* \int_0^t Y^*(s) C(s) Y(s) ds Y^{-1}(t). \quad (1.11)$$

Следовательно, матрица $H(t)$ является решением краевой задачи (1.9), если матрица $H(0)$ будет решением дискретного уравнения Ляпунова

$$H(0) - Y^*(T) H(0) Y(T) = \int_0^T Y^*(s) C(s) Y(s) ds. \quad (1.12)$$

Поскольку это уравнение однозначно разрешимо, то существует единственное решение задачи (1.9), при этом

$$\begin{aligned} H(t) &= (Y^{-1}(t))^* \int_t^T Y^*(s) C(s) Y(s) ds Y^{-1}(t) \\ &+ (Y^{-1}(t))^* Y^*(T) \int_0^T Y^*(s) C(s) Y(s) ds Y(T) Y^{-1}(t) \\ &+ (Y^{-1}(t))^* (Y^*(T))^2 \int_0^T Y^*(s) C(s) Y(s) ds (Y(T))^2 Y^{-1}(t) + \dots \quad (1.13) \end{aligned}$$

Как и для матричного интеграла (1.8), можно показать, что согласно условию (1.10) матричный ряд (1.13) является положительно определенным равномерно на $[0, T]$.

II. Из явного выражения (1.11) для решения $H(t)$ вытекает, что $H(0)$ — решение уравнения (1.12) при положительно определенной правой части. Поскольку $H(0) = H^*(0) > 0$, спектр матрицы $Y(T)$ принадлежит единичному кругу $\{|\lambda| < 1\}$.

Теорема доказана.

Следствие. Пусть все собственные значения матрицы монодромии системы (0.1) лежат в единичном круге. Если непрерывная матрица $C(t)$ является T -периодической, то дифференциальное уравнение Ляпунова имеет единственное T -периодическое решение

$$H(t) = (Y^{-1}(t))^* \int_t^{\infty} Y^*(s) C(s) Y(s) ds Y^{-1}(t), \quad (1.14)$$

при этом если матрица $C(t)$ удовлетворяет условию (1.10), то $H(t) = H^*(t) > 0$, $t \in [0, T]$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Из предыдущих рассуждений вытекает, что существует единственное решение $H(t)$, удовлетворяющее условию $H(0) = H(T)$, и его можно записать в виде (1.13). Учитывая условие $C(t) = C(t + T)$, а также свойство $Y(t + T) = Y(t)Y(T)$, формулу (1.13) можно переписать в виде (1.14). Очевидно, эта матрица является T -периодической.

Из доказанных теорем вытекает, что исследование асимптотической устойчивости решений системы (0.1) можно свести к изучению разрешимости краевых задач (1.2) или (1.9). Как будет следовать из результатов § 3, нетрудно установить непрерывную зависимость решений этих задач относительно линейных возмущений, что является важным при использовании полученного критерия для проведения численных расчетов.

В качестве приложения установленного критерия исследуем асимптотическую устойчивость нулевого решения следующей системы дифференциальных уравнений:

$$\frac{dy}{dt} = [B_0 + B_1(\omega t)]y, \quad t \geq 0, \quad (1.15)$$

где B_0 — постоянная матрица, спектр которой лежит в левой полуплоскости, $B_1(t)$ — T -периодическая матрица, $\omega > 0$ — числовой параметр. Будем предполагать, что выполнено условие

$$\int_0^T B_1(t) dt = 0. \quad (1.16)$$

Как следует из [2, с. 291], существует число $\omega_0 > 0$ такое, что при всех $\omega \geq \omega_0$ нулевое решение системы (1.15) будет асимптотически устойчивым. Отметим, что в работе [8] этот результат доказан с помощью построения функции Ляпунова. Покажем, как можно установить этот результат, используя теорему 2.

Вначале, сделав замену $\tau = \omega t$, $\tilde{y}(\tau) = y(\omega t)$, перепишем систему (1.15) в виде

$$\frac{d\tilde{y}}{d\tau} = \frac{1}{\omega}[B_0 + B_1(\tau)]\tilde{y}, \quad \tau \geq 0. \quad (1.17)$$

Матрица

$$A(\tau) = B_0 + B_1(\tau)$$

является T -периодической. Рассмотрим матрицу

$$H(\tau, \omega) = \omega H_0 - H_1(\tau),$$

где

$$H_0 = \int_0^\infty e^{sB_0^*} e^{sB_0} ds, \quad H_1(\tau) = H_0 \int_0^\tau B_1(s) ds + \int_0^\tau B_1^*(s) ds H_0.$$

В силу условия (1.16)

$$H(\tau + T, \omega) = H(\tau, \omega), \quad \tau \geq 0,$$

при этом $H(\tau, \omega) = H^*(\tau, \omega)$ и существует $\omega_1 > 0$ такое, что при $\omega \geq \omega_1$

$$H(\tau, \omega) \geq h_0 I, \quad h_0 > 0, \quad \tau \geq 0.$$

Поскольку

$$\frac{d}{d\tau}H_1(\tau) = H_0B_1(\tau) + B_1^*(\tau)H_0,$$

$$H(\tau, \omega)A(\tau) + A^*(\tau)H(\tau, \omega) = \omega[H_0B_0 + B_0^*H_0] \\ + \omega[H_0B_1(\tau) + B_1^*(\tau)H_0] - [H_1(\tau)A(\tau) + A^*(\tau)H_1(\tau)],$$

$$H_0B_0 + B_0^*H_0 = -I,$$

матрица $H(\tau, \omega)$ является решением краевой задачи вида (1.9):

$$\frac{d}{d\tau}H + \frac{1}{\omega}HA(\tau) + \frac{1}{\omega}A^*(\tau)H = -C(\tau, \omega), \quad 0 < \tau < T, \\ H|_{\tau=0} = H|_{\tau=T},$$

где

$$C(\tau, \omega) = I + \frac{1}{\omega}[H_1(\tau)A(\tau) + A^*(\tau)H_1(\tau)].$$

Ясно, что существует $\omega_2 > 0$ такое, что при $\omega \geq \omega_2$

$$C(\tau, \omega) > c_0I, \quad c_0 > 0, \quad \tau \in [0, T].$$

Отсюда в силу теоремы 2 при любом $\omega \geq \max\{\omega_1, \omega_2\}$ нулевое решение системы (1.17), а следовательно, и (1.15) асимптотически устойчиво.

2. Оценки решений периодических систем

Рассмотрим линейную систему дифференциальных уравнений (0.1):

$$\frac{dy}{dt} = A(t)y, \quad t \geq 0,$$

где $A(t)$ — матрица размера $N \times N$ с непрерывными T -периодическими элементами. Предположим, что все собственные числа матрицы монодромии системы принадлежат единичному кругу $\{|\lambda| < 1\}$.

Обозначим через $Y(t)$ матрицант системы (0.1). Введем два семейства эрмитовых матриц $H(t)$, $h(t)$, $t \geq 0$:

$$H(t) = (Y^{-1}(t))^* \int_t^\infty Y^*(s)Y(s) ds Y^{-1}(t), \quad h(t) = \int_t^\infty Y^*(s)Y(s) ds.$$

Согласно следствию из теоремы 2 матрица $H(t)$ является единственным T -периодическим решением дифференциального уравнения Ляпунова

$$\frac{d}{dt}H + HA(t) + A^*(t)H = -I,$$

при этом $H(t) > 0$, $t \in [0, T]$.

Теорема 3. Для любого вектора $v \in E_N$ имеет место оценка

$$\langle h(t)v, v \rangle \leq \exp\left(-\int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right) \langle h(0)v, v \rangle. \quad (2.1)$$

Доказательство. Вначале докажем следующее неравенство:

$$\langle h(t)v, v \rangle \leq \|H(t)\| \|Y(t)v\|^2. \quad (2.2)$$

Действительно, из определений $h(t)$ и $H(t)$ следует, что

$$\langle h(t)v, v \rangle = \left\langle \left[\int_t^\infty Y^*(s)Y(s) ds \right] v, v \right\rangle = \langle H(t)Y(t)v, Y(t)v \rangle \leq \|H(t)\| \|Y(t)v\|^2.$$

Из определения матрицы $h(t)$ для любого вектора $v \in E_N$ имеем тождество

$$\langle h(t)v, v \rangle \equiv \int_t^\infty \|Y(s)v\|^2 ds. \quad (2.3)$$

Дифференцируя по t , получим

$$\frac{d}{dt} \langle h(t)v, v \rangle + \|Y(t)v\|^2 \equiv 0.$$

Учитывая оценку (2.2), будем иметь

$$\frac{d}{dt} \langle h(t)v, v \rangle + \frac{1}{\|H(t)\|} \langle h(t)v, v \rangle \leq 0$$

или

$$\frac{d}{dt} \left(\exp \left(\int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds \right) \langle h(t)v, v \rangle \right) \leq 0.$$

Отсюда вытекает (2.1).

Теорема доказана.

Теорема 4. Пусть $\gamma_1(t)$ — минимальное собственное число матрицы $H(t)$. Тогда для нормы матрицанта $Y(t)$ имеет место оценка

$$\|Y(t)\|^2 \leq \frac{\|H(0)\|}{\gamma_1(t)} \exp \left(- \int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds \right), \quad t \geq 0. \quad (2.4)$$

Доказательство. Поскольку $H(t) > 0$ при $t \in [0, T]$ и $H(t+T) \equiv H(t)$, то $\gamma_1(t) \geq \gamma > 0$ при $t \geq 0$. Учитывая, что $h(t) = Y^*(t)H(t)Y(t)$, неравенство (2.1) можно переписать в следующем виде:

$$\langle H(t)Y(t)v, Y(t)v \rangle \leq \exp \left(- \int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds \right) \langle H(0)v, v \rangle.$$

Тогда

$$\gamma_1(t) \|Y(t)v\|^2 \leq \exp \left(- \int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds \right) \|H(0)\| \|v\|^2.$$

Отсюда приходим к оценке (2.4).

Теорема доказана.

Следствие. Для собственных значений λ_j матрицы монодромии $Y(T)$ имеют место оценки

$$|\lambda_j| \leq \exp\left(-\frac{1}{2} \int_0^T \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right), \quad j = 1, \dots, N. \quad (2.5)$$

Доказательство. Обозначим через v_j собственный вектор, соответствующий собственному значению λ_j матрицы монодромии $Y(T)$. Тогда

$$\|Y(kT)v_j\|^2 = \|Y^k(T)v_j\|^2 = |\lambda_j|^{2k} \|v_j\|^2.$$

С другой стороны, согласно неравенству (2.4)

$$\|Y(kT)v_j\|^2 \leq \frac{\|H(0)\|}{\gamma_1(t)} \exp\left(-\int_0^{kT} \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right) \|v_j\|^2.$$

Поскольку матрица $H(t)$ является T -периодической, то

$$\|Y(kT)v_j\|^2 \leq \frac{\|H(0)\|}{\gamma_1(t)} \exp\left(-k \int_0^T \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right) \|v_j\|^2.$$

Следовательно,

$$|\lambda_j|^{2k} \leq \frac{\|H(0)\|}{\gamma_1(t)} \exp\left(-k \int_0^T \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right)$$

или

$$|\lambda_j| \leq \left(\frac{\|H(0)\|}{\gamma_1(t)}\right)^{\frac{1}{2k}} \exp\left(-\frac{1}{2} \int_0^T \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right).$$

Устремляя k к бесконечности, получаем требуемую оценку (2.5).

Приведем менее точное, но более простое неравенство для нормы матрицанта, чем неравенство (2.4).

Теорема 5. Для нормы матрицанта $Y(t)$ справедлива оценка

$$\|Y(t)\|^2 \leq 2a\|H(0)\| \exp\left(-\int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right), \quad t \geq 0, \quad (2.6)$$

где $a = \max_{s \in [0, T]} \|A(s)\|$.

Доказательство. Поскольку $h(0) = H(0)$, в силу (2.3) неравенство (2.1) можно переписать в следующем виде:

$$\int_t^\infty \|Y(s)v\|^2 ds \leq \exp\left(-\int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right) \langle H(0)v, v \rangle.$$

Отсюда для любого вектора $v \in E_N$, $\|v\| = 1$, получим

$$\int_t^\infty \|Y(s)v\|^2 ds \leq \exp\left(-\int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right) \|H(0)\|. \quad (2.7)$$

Лемма. *Имеет место неравенство*

$$\|Y(t)Y^{-1}(s)\| \leq e^{(s-t)a}, \quad s \geq t.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Введем обозначение

$$X(s, t) = Y(t)Y^{-1}(s).$$

Поскольку $Y(s)$ — фундаментальная матрица решений системы

$$\frac{d}{ds}Y = A(s)Y,$$

для матрицы $Y^{-1}(s)$ имеет место тождество

$$\frac{d}{ds}Y^{-1}(s) \equiv Y^{-1}(s)A(s).$$

Следовательно, при любом фиксированном t матрица $X(s, t)$ является решением задачи Коши

$$\frac{d}{ds}X = -XA(s), \quad X|_{s=t} = I.$$

Значит, имеем тождество

$$X(s, t) \equiv I - \int_t^s X(\xi, t)A(\xi) d\xi.$$

Отсюда

$$\|X(s, t)\| \leq 1 + \int_t^s \|A(\xi)\| \|X(\xi, t)\| d\xi, \quad s \geq t,$$

и в силу неравенства Гронуолла получим

$$\|X(s, t)\| \leq \exp\left(\int_t^s \|A(\xi)\| d\xi\right), \quad s \geq t.$$

Поэтому

$$\|Y(t)Y^{-1}(s)\| \leq \exp\left(\int_t^s \|A(\xi)\| d\xi\right) \leq e^{(s-t)a}, \quad s \geq t.$$

Лемма доказана.

Используя лемму, очевидно, имеем

$$\|Y(t)v\| \leq \|Y(t)Y^{-1}(s)\| \|Y(s)v\| \leq e^{(s-t)a} \|Y(s)v\|, \quad s \geq t,$$

или

$$e^{(t-s)a} \|Y(t)v\| \leq \|Y(s)v\|, \quad s \geq t.$$

Тогда из неравенства (2.7) получим

$$\|Y(t)v\|^2 \int_t^\infty e^{2(t-s)a} ds \leq \int_t^\infty \|Y(s)v\|^2 ds \leq \exp\left(-\int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right) \|H(0)\|,$$

или

$$\|Y(t)v\|^2 \leq 2a\|H(0)\| \exp\left(-\int_0^t \frac{1}{\|H(s)\|} ds\right).$$

Отсюда в силу произвольности вектора $v \in E_N$, $\|v\| = 1$, вытекает неравенство (2.5).

Теорема доказана.

ЗАМЕЧАНИЕ 1. Неравенство (2.6) — аналог неравенства М. Г. Крейна для нормы матричной экспоненты

$$\frac{1}{2\|A\|} \|e^{tA}\|^2 \leq \|H\| \exp\left(-\frac{t}{\|H\|}\right), \quad t \geq 0, \quad (2.8)$$

где H — решение матричного уравнения Ляпунова

$$HA + A^*H = -I,$$

и спектр постоянной матрицы A лежит в левой полуплоскости (см. [2, с. 52, 53]).

ЗАМЕЧАНИЕ 2. Опираясь на неравенство (2.8) А. Я. Булгаков ввел параметр асимптотической устойчивости $\varkappa = 2\|A\|\|H\|$ для системы дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами (1.1):

$$\frac{dy}{dt} = Ay.$$

Использование этого параметра позволило разработать алгоритм с гарантированной точностью для численного исследования асимптотической устойчивости решений. Обзор результатов в этом направлении см. в [9, 10].

3. Периодические возмущения линейных систем

Рассмотрим систему дифференциальных уравнений

$$\frac{dy}{dt} = [A(t) + A_1(t)]y, \quad t \geq 0, \quad (3.1)$$

где $A(t)$, $A_1(t)$ — матрицы размера $N \times N$ с непрерывными T -периодическими элементами, т. е.

$$A(t+T) = A(t), \quad A_1(t+T) = A_1(t).$$

Эту систему можно рассматривать как T -периодическое возмущение линейной системы (0.1).

В дальнейшем будем предполагать, что все собственные числа матрицы монодромии системы (0.1) принадлежат единичному кругу $\{|\lambda| < 1\}$. В этом случае, как мы знаем, существует единственное T -периодическое решение дифференциального уравнения Ляпунова

$$\frac{d}{dt}H + HA(t) + A^*(t)H = -I. \quad (3.2)$$

Используя это решение, в силу (2.4) или (2.6) можно получить оценку для скорости убывания решений системы (0.1) при $t \rightarrow +\infty$.

В этом параграфе мы укажем условия на матрицу $A_1(t)$, при которых нулевое решение системы (3.1) является асимптотически устойчивым, и установим оценку для нормы разности

$$\|H(t) - \tilde{H}(t)\|, \quad 0 \leq t \leq T,$$

где $\tilde{H}(t)$ — T -периодическое решение дифференциального уравнения Ляпунова с возмущением

$$\frac{d}{dt} \tilde{H} + \tilde{H}(A(t) + A_1(t)) + (A^*(t) + A_1^*(t))\tilde{H} = -I. \quad (3.3)$$

Из этой оценки в силу (2.4), (2.5) будут вытекать квалифицированные оценки, характеризующие возможные изменения скорости убывания решений системы (3.1) при $t \rightarrow +\infty$.

Отметим, что если нулевое решение системы (0.1) асимптотически устойчиво, то при достаточно малых T -периодических возмущениях $A_1(t)$ нулевое решение системы (3.1) будет также асимптотически устойчивым (см., например, [3, 11, 12]). Более того, поскольку для генеральных показателей систем с периодическими коэффициентами справедлива теорема о непрерывной зависимости [2], теоретически можно сравнивать скорости убывания решений систем (0.1) и (3.1) при $t \rightarrow +\infty$. Однако на практике нахождение точных значений генеральных показателей представляет достаточно сложную задачу даже для систем с постоянными коэффициентами, ибо это связано с решением задачи локализации спектра матриц, которая является плохо обусловленной. В случае систем с постоянными коэффициентами более простым и удобным для практических приложений представляется использование нормы интеграла Ляпунова. Для таких систем, применяя неравенство (2.7) и теорему о непрерывной зависимости для нормы интеграла Ляпунова (см., например, [9, 10]), можно указать оценки, характеризующие изменение скорости убывания при $t \rightarrow +\infty$ решений систем при достаточно малых постоянных возмущениях.

Теорема 6. Пусть $H(t)$ — T -периодическое решение дифференциального уравнения Ляпунова (3.2). Предположим, что для непрерывной T -периодической функции $\alpha(t)$ такой, что

$$H(t)A_1(t) + A_1^*(t)H(t) \leq I + \alpha(t)H(t), \quad 0 \leq t \leq T, \quad (3.4)$$

выполнено условие

$$\int_0^T \alpha(t) dt < 0. \quad (3.5)$$

Тогда нулевое решение системы (3.1) асимптотически устойчиво.

Доказательство. Напомним, что в силу следствия из теоремы 2 матрица $H(t)$ эрмитова и $H(t) > 0$, $t \in [0, T]$. Пусть $y(t)$ — произвольное решение системы (3.1). Рассмотрим форму $\langle H(t)y(t), y(t) \rangle$. Учитывая, что $H(t)$ является решением уравнения (3.2), будем иметь

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \langle H(t)y(t), y(t) \rangle &= \left\langle \left(\frac{d}{dt} H(t) \right) y(t), y(t) \right\rangle + \left\langle H(t) \frac{d}{dt} y(t), y(t) \right\rangle \\ &+ \left\langle H(t)y(t), \frac{d}{dt} y(t) \right\rangle = \left\langle \left[\frac{d}{dt} H(t) + H(t)A(t) + A^*(t)H(t) \right] y(t), y(t) \right\rangle \\ &+ \langle (H(t)A_1(t) + A_1^*(t)H(t))y(t), y(t) \rangle = \langle (H(t)A_1(t) + A_1^*(t)H(t) - I)y(t), y(t) \rangle. \end{aligned}$$

Тогда в силу условия (3.4)

$$\frac{d}{dt} \langle H(t)y(t), y(t) \rangle \leq \alpha(t) \langle H(t)y(t), y(t) \rangle,$$

отсюда

$$\langle H(t)y(t), y(t) \rangle \leq \exp \left(\int_0^t \alpha(s) ds \right) \langle H(0)y(0), y(0) \rangle. \quad (3.6)$$

Следовательно, в силу T -периодичности матрицы $H(t)$ и функции $\alpha(t)$ для любого натурального k имеем

$$\langle H(0)y(kT), y(kT) \rangle \leq \exp \left(k \int_0^T \alpha(s) ds \right) \langle H(0)y(0), y(0) \rangle.$$

Обозначим через $\tilde{Y}(t)$ матрицант системы (3.1). В силу T -периодичности матрицы $(A(t) + A_1(t))$ выполняется равенство

$$y(kT) = \tilde{Y}^k(T)y(0).$$

Тогда предыдущее неравенство переписывается в виде

$$\langle H(0)\tilde{Y}^k(T)y(0), \tilde{Y}^k(T)y(0) \rangle \leq \exp \left(k \int_0^T \alpha(s) ds \right) \langle H(0)y(0), y(0) \rangle.$$

Из этой оценки вытекает, что все собственные значения λ_j матрицы монодромии $\tilde{Y}(T)$ лежат в единичном круге $\{|\lambda| < 1\}$ и, следовательно, нулевое решение системы (3.1) асимптотически устойчиво. Действительно, если бы существовало хотя бы одно собственное значение λ_{j_0} с $|\lambda_{j_0}| \geq 1$, то для соответствующего ему собственного вектора v_{j_0} из этой оценки следовало бы, что

$$|\lambda_{j_0}|^{2k} \langle H(0)v_{j_0}, v_{j_0} \rangle \leq \exp \left(k \int_0^T \alpha(s) ds \right) \langle H(0)v_{j_0}, v_{j_0} \rangle.$$

Тогда в силу $H(0) = H^*(0) > 0$ и условия (3.5) получили бы

$$\lim_{k \rightarrow \infty} |\lambda_{j_0}|^{2k} = 0;$$

противоречие.

Теорема доказана.

Теорема 7. Пусть $H(t)$ и $\tilde{H}(t)$ — T -периодические решения дифференциальных уравнений Ляпунова (3.2) и (3.3) соответственно. Предположим, что

$$\Delta = \max_{t \in [0, T]} \|H(t)A_1(t) + A_1^*(t)H(t)\| < 1. \quad (3.7)$$

Тогда имеет место оценка

$$\|\tilde{H}(t) - H(t)\| \leq \frac{\Delta}{1 - \Delta} \|H(t)\|, \quad 0 \leq t \leq T. \quad (3.8)$$

Доказательство. Отметим, что согласно теореме 6 собственные значения матрицы монодромии системы (3.1) принадлежат единичному кругу $\{|\lambda| <$

1}. Действительно, в этом случае в качестве функции $\alpha(t)$ можно взять величину $(\Delta - 1)/\|H(t)\|$, и в силу (3.7) условие (3.5), очевидно, будет выполнено.

Матрица $V(t) = \tilde{H}(t) - H(t)$ является T -периодическим решением дифференциального уравнения Ляпунова

$$\frac{d}{dt}V + V(A(t) + A_1(t)) + (A^*(t) + A_1^*(t))V = -(H(t)A_1(t) + A_1^*(t)H(t)),$$

в правой части которого стоит непрерывная T -периодическая матрица. Согласно следствию из теоремы 2 это уравнение имеет единственное T -периодическое решение. Используя формулу (1.14), имеем

$$\tilde{H}(t) - H(t) = (\tilde{Y}^{-1}(t))^* \int_t^\infty \tilde{Y}^*(s)(H(s)A_1(s) + A_1^*(s)H(s))\tilde{Y}(s) ds \tilde{Y}^{-1}(t),$$

где $\tilde{Y}(t)$ — матрицант системы (3.1). Тогда

$$\begin{aligned} \|\tilde{H}(t) - H(t)\| &\leq \max_{|v|=1} |\langle (\tilde{H}(t) - H(t))v, v \rangle| \\ &= \max_{|v|=1} \left| \int_t^\infty \langle (H(s)A_1(s) + A_1^*(s)H(s))\tilde{Y}(s)\tilde{Y}^{-1}(t)v, \tilde{Y}(s)\tilde{Y}^{-1}(t)v \rangle ds \right| \\ &\leq \max_{\tau \in [0, T]} \|H(\tau)A_1(\tau) + A_1^*(\tau)H(\tau)\| \max_{|v|=1} \int_t^\infty \|\tilde{Y}(s)\tilde{Y}^{-1}(t)v\|^2 ds \\ &= \max_{\tau \in [0, T]} \|H(\tau)A_1(\tau) + A_1^*(\tau)H(\tau)\| \max_{|v|=1} \langle \tilde{H}(t)v, v \rangle \\ &= \max_{\tau \in [0, T]} \|H(\tau)A_1(\tau) + A_1^*(\tau)H(\tau)\| \|\tilde{H}(t)\| \leq \Delta (\|\tilde{H}(t) - H(t)\| + \|H(t)\|). \end{aligned}$$

Поскольку $\Delta < 1$, отсюда получаем (3.8).

Теорема доказана.

В качестве приложений теорем 6 и 7 приведем утверждения об асимптотической устойчивости для некоторых частных случаев.

Вначале рассмотрим систему дифференциальных уравнений с вещественным параметром μ :

$$\frac{dy}{dt} = [A(t) + \mu A_1(t)]y, \quad t \geq 0. \quad (3.9)$$

Теорема 8. Пусть $H(t)$ — T -периодическое решение уравнения (3.2) и

$$\Delta = \max_{t \in [0, T]} \|H(t)A_1(t) + A_1^*(t)H(t)\|.$$

Тогда при любом μ : $|\mu|\Delta < 1$ нулевое решение системы (3.9) асимптотически устойчиво и для T -периодического решения $H(t, \mu)$ дифференциального уравнения Ляпунова

$$\frac{d}{dt}H + H(A(t) + \mu A_1(t)) + (A^*(t) + \mu A_1^*(t))H = -I$$

имеет место оценка

$$\|H(t, \mu) - H(t)\| \leq \frac{|\mu|\Delta}{1 - |\mu|\Delta} \|H(t)\|, \quad 0 \leq t \leq T.$$

Доказательство вытекает непосредственно из теорем 6 и 7.

Рассмотрим частный случай возмущенной системы (3.1), когда $A(t) = A -$ постоянная матрица:

$$\frac{dy}{dt} = [A + A_1(t)]y, \quad t \geq 0. \quad (3.10)$$

Теорема 9. Пусть спектр матрицы A лежит в левой полуплоскости и

$$H = \int_0^{\infty} e^{tA^*} e^{tA} dt$$

— интеграл Ляпунова. Предположим, что для непрерывной T -периодической функции $\alpha(t)$ такой, что

$$HA_1(t) + A_1^*(t)H \leq I + \alpha(t)H, \quad 0 \leq t \leq T,$$

выполнено условие (3.5). Тогда нулевое решение системы (3.10) асимптотически устойчиво.

Доказательство. Поскольку

$$HA + A^*H = -I,$$

матрицу H можно рассматривать как T -периодическое решение дифференциального уравнения Ляпунова

$$\frac{d}{dt}H + HA + A^*H = -I.$$

Поэтому асимптотическая устойчивость нулевого решения системы (3.10) непосредственно вытекает из теоремы 6.

Теорема доказана.

Из теорем 7–9 получаем следующие утверждения.

Следствие 1. Пусть спектр матрицы A лежит в левой полуплоскости и H — интеграл Ляпунова. Предположим, что

$$\Delta = \max_{t \in [0, T]} \|HA_1(t) + A_1^*(t)H\| < 1.$$

Тогда нулевое решение системы (3.10) асимптотически устойчиво и для T -периодического решения $\tilde{H}(t)$ уравнения

$$\frac{d}{dt}\tilde{H} + \tilde{H}(A + A_1(t)) + (A^* + A_1^*(t))\tilde{H} = -I$$

имеет место оценка

$$\|\tilde{H}(t) - H\| \leq \frac{\Delta}{1 - \Delta} \|H\|, \quad 0 \leq t \leq T.$$

Следствие 2. Пусть спектр матрицы A лежит в левой полуплоскости, H — интеграл Ляпунова и A_1 — постоянная $N \times N$ матрица. Если

$$\Delta = \|HA_1 + A_1^*H\| < 1,$$

то нулевое решение системы

$$\frac{dy}{dt} = (A + A_1)y, \quad t \geq 0,$$

асимптотически устойчиво и для решения \tilde{H} матричного уравнения

$$\tilde{H}(A + A_1) + (A^* + A_1^*)\tilde{H} = -I$$

имеет место оценка

$$\|\tilde{H} - H\| \leq \frac{\Delta}{1 - \Delta} \|H\|.$$

ЗАМЕЧАНИЕ. Некоторый аналог сформулированного следствия содержится в [9, 10].

Следствие 3. Пусть спектр матрицы A лежит в левой полуплоскости, H — интеграл Ляпунова и

$$\Delta = \max_{t \in [0, T]} \|HA_1(t) + A_1^*(t)H\|.$$

Тогда при любом μ : $|\mu|\Delta < 1$ нулевое решение системы

$$\frac{dy}{dt} = (A + \mu A_1(t))y, \quad t \geq 0,$$

асимптотически устойчиво и для T -периодического решения $H(t, \mu)$ дифференциального уравнения Ляпунова

$$\frac{d}{dt}H + H(A + \mu A_1(t)) + (A^* + \mu A_1^*(t))H = -I$$

имеет место оценка

$$\|H(t, \mu) - H\| \leq \frac{|\mu|\Delta}{1 - |\mu|\Delta} \|H\|, \quad 0 \leq t \leq T.$$

ЗАМЕЧАНИЕ. Из следствия 3 вытекает, что решение $H(t, \mu)$ краевой задачи

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}H + H(A + \mu A_1(t)) + (A^* + \mu A_1^*(t))H &= -I, \quad 0 < t < T, \\ H(0, \mu) &= H(T, \mu) \end{aligned}$$

можно записать в виде

$$H(t, \mu) = H + O(\mu), \quad |\mu| < \frac{1}{\Delta},$$

равномерно по $t \in [0, T]$, где H — решение уравнения Ляпунова

$$HA + A^*H = -I.$$

ЛИТЕРАТУРА

1. Малкин И. Г. Теория устойчивости движения. М.: Наука, 1966.
2. Далецкий Ю. Л., Крейн М. Г. Устойчивость решений дифференциальных уравнений в банаховом пространстве. М.: Наука, 1970.
3. Якубович В. А., Старжинский В. М. Линейные дифференциальные уравнения с периодическими коэффициентами и их приложения. М.: Наука, 1972.
4. Андреев Ю. Н. Управление конечномерными линейными объектами. М.: Наука, 1976.
5. Розенвассер Е. Н. Показатели Ляпунова в теории линейных систем управления. М.: Наука, 1977.
6. Megan M. On controllability, stability and the Lyapunov differential equation for linear control systems // Glas. Mat. Ser. III 13. 1978. N 1. P. 183–198.

7. Bittanti S., Bolzern P., Colaneri P. The extended periodic Lyapunov lemma // Automatica. 1985. V. 21. P. 603–605.
8. Бодунов Н. А., Котченко Ф. Ф. О зависимости устойчивости линейных периодических систем от периода // Дифференц. уравнения. 1988. Т. 24, № 2. С. 338–341.
9. Годунов С. К. Обыкновенные дифференциальные уравнения с постоянными коэффициентами. Новосибирск: НГУ, 1994.
10. Bulgak H. Pseudoeigenvalues, spectral portrait of a matrix and their connections with different criteria of stability // Error Control and Adaptivity in Scientific Computing, NATO Science Series. Dordrecht: Kluwer Acad. Publ., 1999. P. 95–124.
11. Четаев Н. Г. Устойчивость движения. М.: Наука, 1965.
12. Чезари Л. Асимптотическое поведение и устойчивость решений обыкновенных дифференциальных уравнений. М.: Мир, 1964.

Статья поступила 29 мая 2000 г.

Демиденко Геннадий Владимирович

Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН, Новосибирск 630090
demidenk@math.nsc.ru,

Матвеева Инесса Изотовна

Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН, Новосибирск 630090
matveeva@math.nsc.ru