

## ТЕОРЕМА ЛИУВИЛЛЯ ДЛЯ КОНФОРМНЫХ ОТОБРАЖЕНИЙ НА ГРУППАХ КАРНО С РАСПРЕДЕЛЕНИЕМ ГУРСА — ДАРБУ

Д. В. Исангулова

**Аннотация.** Доказана теорема Лиувилля о конформных отображениях при минимальных предположениях гладкости на одной бесконечной серии групп Карно  $\mathbb{J}^k$  с субримановой метрикой с распределением Гурса — Дарбу,  $k \geq 2$ : всякое отображение с 1-ограниченным искажением связной области  $U$  на группе  $\mathbb{J}^k$  равно сужению на  $U$  действия элемента конечномерной группы 1-квазиконформных гладких отображений.

**Ключевые слова:** отображение с ограниченным искажением, группа Карно, коэрцитивная оценка.

Юрию Григорьевичу Решетняку  
к 85-летию юбилею

### § 1. Введение

Теорема Лиувилля о конформных отображениях при минимальных предположениях гладкости формулируется следующим образом: всякое непостоянное отображение с 1-ограниченным искажением связной области является сужением действия мёбиусова отображения. Другими словами, рассматривается отображение класса Соболева, дифференциал которого — общая ортогональная матрица почти всюду. Исходя из таких общих предпосылок, надо показать, что оно попадает в конечномерный класс гладких отображений. Теорема Лиувилля о конформных отображениях при минимальных предположениях гладкости в случае евклидова пространства  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 3$ , была доказана Ю. Г. Решетняком в 1966 г. [1].

Очевидно, что теорема Лиувилля может быть сформулирована на различных метрических пространствах, в частности на субримановых. Субримановы пространства (также известные как пространства Карно — Каратеодори) являются пространствами, на геометрию которых наложены ограничения: движение возможно только вдоль заданного набора направлений, меняющихся от точки к точке. Субриманова геометрия активно изучается многими группами ученых в различных странах, поскольку субримановы структуры возникают в моделях неголономной и квантовой механики, термодинамики, нейробиологии,

---

Работа выполнена при частичной поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (грант 12-01-31205-мол-а) и Гранта Правительства Российской Федерации для государственной поддержки научных исследований (договор № 14.В25.31.0029).

в многомерном комплексном анализе, контактной и гиперболической геометриях, теории оптимального управления, теории субэллиптических уравнений и т. д. (см., например, [2]).

Квазиконформный анализ на группах Карно (связных односвязных нильпотентных группах Ли с градуированной алгеброй Ли с субримановой метрикой) стал предметом интенсивного исследования после того, как были установлены связь квазиконформных отображений и функциональных классов на однородных группах [3], а также жесткость типа Мостова гиперболических пространственных форм [4]. На данный момент на группах Карно заложены такие базовые понятия анализа, как дифференцируемость, теория пространств Соболева и отображений с ограниченным искажением (см. [5]), доказана  $C^\infty$ -гладкость 1-квазиконформных отображений [6]. В субримановом случае аналог теоремы Лиувилля о конформных отображениях при минимальных предположениях гладкости доказан только на модельных примерах групп Карно: С. К. Водопьяновым на группах Гейзенберга [7] (позже, другим методом, Н. С. Даирбековым [8]) и автором на группе Энгеля [9].

В данной работе рассматриваются группы Карно  $\mathbb{J}^k$ ,  $k \geq 2$ , с распределением Гурса — Дарбу, которые являются  $(k+1)$ -ступенчатыми  $(k+2)$ -мерными группами Карно с двумерным горизонтальным подрасслоением. Группа  $\mathbb{J}^k$  изоморфна группе джетов  $J^k(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  из [10]. Случай  $k=1$  соответствует группе Гейзенберга  $\mathbb{H}^1$ , а  $k=2$  — группе Энгеля. На всех группах  $\mathbb{J}^k$  известна нежесткость пространства, т. е. существование бесконечномерного множества контактных отображений (см., например, [10]).

Элементы группы  $\mathbb{J}^k$  можно рассматривать в виде точек  $\{\mathbf{x} = (x, y_0, y_1, \dots, y_k)\}$  из  $\mathbb{R}^{k+2}$  с левоинвариантными векторными полями

$$X = \frac{\partial}{\partial x}, \quad Y_i = \sum_{j=i}^k \frac{x^{j-i}}{(j-i)!} \frac{\partial}{\partial y_j}, \quad i = 0, \dots, k. \quad (1)$$

Векторные поля  $X, Y_0$  называются *горизонтальными* и удовлетворяют условию Хёрмандера, т. е. они своими коммутаторами порождают все касательное расслоение:  $Y_{i+1} = [X, Y_i]$ ,  $i = 0, \dots, k-1$ ,  $[X, Y_k] = 0$ .

*Расстояние  $d$  (внутренняя метрика Карно — Каратеодори)* между точками  $\mathbf{x}, \mathbf{y}$  из  $\mathbb{J}^k$  определяется как точная нижняя грань длин горизонтальных кривых, соединяющих точки  $\mathbf{x}, \mathbf{y}$ , и является неримановым (кусочно гладкая кривая называется *горизонтальной*, если ее касательный вектор принадлежит горизонтальному подрасслоению  $H = \text{span}\{X, Y_0\}$  п. в.). Поскольку векторные поля (1) удовлетворяют условию Хёрмандера, метрика  $d$  корректно определена и является конечной левоинвариантной метрикой (см., например, [11, теорема 19.1.3]).

Напомним метрическое определение квазиконформности: гомеоморфизм  $F: \Omega \rightarrow \Omega'$  связных областей  $\Omega, \Omega' \subset \mathbb{J}^k$  называется  *$K$ -квазиконформным*, если

$$\overline{\lim}_{r \rightarrow +0} \frac{\max_{\eta \in \Omega} \{d(F(\xi), F(\eta)) \mid d(\xi, \eta) = r\}}{\min_{\eta \in \Omega} \{d(F(\xi), F(\eta)) \mid d(\xi, \eta) = r\}} \leq K < \infty \quad \text{для всякого } \xi \in \Omega. \quad (2)$$

На группе  $\mathbb{J}^k$ ,  $k > 1$ , группа гладких 1-квазиконформных отображений  $M$  образована следующими отображениями [10]:

- 1) левый сдвиг  $\pi_{\mathbf{a}}(\mathbf{x}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{x}$ ,  $\mathbf{a} \in \mathbb{J}^k$ ;
- 2) растяжение  $\delta_s \mathbf{x} = (sx, sy_0, s^2 y_1, \dots, s^{k+1} y_k)$ ,  $s > 0$ ;

3) отражения  $\iota(\mathbf{x}) = (-x, y_0, -y_1, \dots, (-1)^k y_k)$ ,  $\sigma(\mathbf{x}) = (-x, -y_0, y_1, \dots, (-1)^{k+1} y_k)$ .

Отметим, что в отличие от евклидовых пространств и групп Гейзенберга на группах  $\mathbb{J}^k$ ,  $k > 1$ , не определены аналоги инверсий.

Основной результат работы сформулирован в следующей теореме.

**Теорема** (аналог теоремы Лиувилля). *Если  $F$  — отображение с 1-ограниченным искажением (см. определение 2) связной области  $U \subset \mathbb{J}^k$ , то  $F$  равно сужению на  $U$  действия элемента группы  $M$ .*

В евклидовом случае и на группах Гейзенберга доказательство теоремы Лиувилля о конформных отображениях при минимальных предположениях гладкости использует регулярность решений некоторых дифференциальных уравнений, которая в субримановой геометрии известна только на двухступенчатых группах Карно.

Наше доказательство аналога теоремы Лиувилля совершенно другое и основано на коэрцитивных оценках [12] для некоторого дифференциального оператора  $Q$ , ядро которого связано с алгеброй Ли группы конформных отображений. Этот метод реализован ранее автором на группе Энгеля — группе  $\mathbb{J}^2$  [9]. Грубо говоря, оператор  $Q$  является линеаризацией дифференциального оператора, определяющего конформные преобразования.

Структура работы такова. В § 2 приведены такие понятия, как пространства Соболева, отображения с ограниченным искажением, однородные полиномы и однородные дифференциальные операторы на группах  $\mathbb{J}^k$ . Также в § 2 сформулированы и доказаны следующие вспомогательные результаты: лемма 1 о явном виде автоморфизма алгебры Ли, сохраняющем градуировку, и лемма 2 о свойствах отображений с ограниченным искажением. В § 3 рассмотрен оператор  $Q$  и доказана теорема.

## § 2. Определения и вспомогательные результаты

**2.1. Автоморфизмы алгебры Ли.** Мы рассматриваем группу Карно  $\mathbb{J}^k = \{(x, y_0, \dots, y_k)\}$ ,  $k \geq 2$ , с левоинвариантными векторными полями (1) и градуированной алгеброй Ли  $V = V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_{k+1}$ , где

$$V_1 = H = \text{span}\{X, Y_0\}, \quad V_i = \text{span}\{Y_{i-1}\} = [V_1, V_{i-1}], \quad i = 2, \dots, k+1.$$

**Лемма 1.** *Пусть  $A$  — автоморфизм алгебры Ли  $V$ , сохраняющий градуировку. Тогда в базисе  $X, Y_0, \dots, Y_k$  автоморфизм  $A$  имеет блочно-диагональный вид*

$$A = \begin{pmatrix} a & c & 0 & 0 & \dots & 0 \\ b & d & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \lambda_k \end{pmatrix},$$

где  $c = 0$  и  $\lambda_i = a^i d$ ,  $i = 1, \dots, k$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Имеем

$$AY_1 = A[X, Y_0] = [AX, AY_0] = [aX + bY_0, cX + dY_0] = (ad - bc)Y_1 = \lambda_1 Y_1,$$

$$0 = A[Y_0, Y_1] = [AY_0, AY_1] = [cX + dY_0, (ad - bc)Y_1] = c(ad - bc)Y_2.$$

Следовательно,  $c = 0$  и  $\lambda_1 = ad$ . Далее,

$$AY_2 = A[X, Y_1] = [AX, AY_1] = [aX + bY_0, \lambda_1 Y_1] = a^2 dY_2,$$

и по индукции

$$AY_{j+1} = A[X, Y_j] = [AX, AY_j] = [aX + bY_0, a^j dY_j] = a^{j+1} dY_{j+1}$$

для всех  $j = 2, \dots, k-1$ .  $\square$

**2.2. Пространства Соболева и отображения с ограниченным искажением.** Пусть  $\Omega$  — область в  $\mathbb{J}^k$ . Мера Лебега  $|\cdot|$  в  $\mathbb{R}^{k+2}$  является биинвариантной мерой Хаара. Символом  $\|f\|_{q,\Omega}$  будем обозначать  $L_q$ -норму  $s$ -мерной функции  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^s$ ,  $q \in [1, \infty]$ ,  $s \in \mathbb{N}$ .

Пространство Соболева  $W_q^1(\Omega)$ ,  $1 \leq q \leq \infty$ , состоит из функций  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ , имеющих обобщенные производные  $Xf$  и  $Y_0 f$  вдоль векторных полей  $X$  и  $Y_0$  и конечную норму

$$\|f\|_{W_q^1(\Omega)} = \|f\|_{q,\Omega} + \|\nabla_{\mathcal{L}} f\|_{q,\Omega},$$

где  $\nabla_{\mathcal{L}} f = (Xf, Y_0 f)$  — субградиент функции  $f$ . Если  $f \in W_q^1(U)$  для каждого открытого множества  $U$ , компактно вложенного в  $\Omega$ , то говорят, что  $f$  принадлежит классу  $W_{q,\text{loc}}^1(\Omega)$ .

Функция  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  абсолютно непрерывна на линиях ( $f \in ACL(\Omega)$ ), если для любой области  $U$ ,  $\bar{U} \subset \Omega$ , и слоений  $\Gamma_X$  и  $\Gamma_{Y_0}$ , определяемых векторными полями  $X$  и  $Y_0$  соответственно, функция  $f$  абсолютно непрерывна на  $\gamma \cap U$  относительно  $\mathcal{H}^1$ -меры Хаусдорфа для  $d\gamma$ -почти всех кривых  $\gamma \in \Gamma_X \cup \Gamma_{Y_0}$ .

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.** Пусть  $\Omega$  — область в  $\mathbb{J}^k$ . Отображение  $F = (f, g_0, g_1, \dots, g_k): \Omega \rightarrow \mathbb{J}^k$  принадлежит классу Соболева  $W_{q,\text{loc}}^1(\Omega, \mathbb{J}^k)$ , если выполнены следующие условия:

- (1) все координатные функции  $f, g_0, \dots, g_k$  принадлежат  $ACL(\Omega)$ ,
- (2)  $f, g_0 \in W_{q,\text{loc}}^1(\Omega)$ ,
- (3)  $Xf(\mathbf{x}), Y_0 f(\mathbf{x}) \in H(F(\mathbf{x}))$  для почти всех  $\mathbf{x} \in \Omega$ ,
- (4)  $d(F(\mathbf{x}), \mathbf{e}) \in L_{q,\text{loc}}(\Omega)$ ,  $\mathbf{e} = (0, \dots, 0)$  — единица группы.

Рассмотрим отображение класса Соболева  $F: \Omega \rightarrow \mathbb{J}^k$ . Матрица

$$D_h F(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} Xf(\mathbf{x}) & Y_0 f(\mathbf{x}) \\ Xg_0(\mathbf{x}) & Y_0 g_0(\mathbf{x}) \end{pmatrix}: H(\mathbf{x}) \rightarrow H(F(\mathbf{x})),$$

определенная для п. в.  $\mathbf{x} \in \Omega$ , порождает сохраняющий градуировку гомоморфизм алгебр Ли  $DF(\mathbf{x}): V(\mathbf{x}) \rightarrow V(F(\mathbf{x}))$ , называемый *формальным дифференциалом* (см. [5]). Определитель матрицы  $DF(\mathbf{x})$  называется *формальным якобианом* отображения  $F$  и обозначается символом  $J(\mathbf{x}, F)$ .

Гладкое отображение, сохраняющее градуировку алгебры Ли, называется *контактным*. Поэтому отображение класса Соболева можно назвать *(слабо)-контактным*. Если  $F = (f, g_0, \dots, g_k)$  — отображение класса Соболева, то п. в. выполняются так называемые *условия контактности*:

$$Y_0 f = 0, \quad Xg_i = \frac{f^i}{i!} Xg_0, \quad Y_0 g_i = \frac{f^i}{i!} Y_0 g_0, \quad i = 1, \dots, k. \quad (3)$$

Напомним, что непрерывное отображение  $F: \Omega \rightarrow \mathbb{J}^k$ ,  $\Omega \subset \mathbb{J}^k$ , называется *открытым*, если образ открытого множества открыт, и *дискретным*, если прообраз  $F^{-1}(\mathbf{y})$  любой точки  $\mathbf{y} \in F(\Omega)$  состоит из изолированных точек.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2 [7]. Отображение  $F:U \rightarrow \mathbb{J}^k$ , определенное на открытом множестве  $U$  в  $\mathbb{J}^k$ , называют *отображением с ограниченным искажением*, если

- (а)  $F$  непрерывно, открыто и дискретно,
- (б)  $F \in W_{\nu,loc}^1(U, \mathbb{J}^k)$ , где  $\nu = (k^2 + 3k + 4)/2$  — размерность по Хаусдорфу относительно метрики  $d$ ,
- (с) существует постоянная  $K \geq 1$  такая, что неравенство  $\|D_h F(\mathbf{x})\|^\nu \leq KJ(\mathbf{x}, F)$  выполняется п. в. в  $U$ . Наименьшая постоянная  $K$  в этом неравенстве называется (*внешним*) *коэффициентом искажения* отображения  $F$  и обозначается символом  $K_O(F)$ .

В евклидовом случае и на группах Гейзенберга требование открытости и дискретности избыточно, поскольку непрерывные отображения, удовлетворяющие пп. (б), (с), открыты и дискретны (см. [7, 8, 13]).

Гомеоморфные отображения с ограниченным искажением удовлетворяют метрическому условию квазиконформности (2) (см. [14]). Аналог теоремы Лиувилля показывает, в частности, что  $F$  гомеоморфно, как только  $K_O(F) = 1$ .

**Лемма 2** (свойства отображений с ограниченным искажением). Пусть  $F$  — отображение с ограниченным искажением области  $\Omega \subset \mathbb{J}^k$ ,  $k > 1$ . Тогда

- 1)  $\|D_h F(\mathbf{x})\|^2 \leq K_1 |\det D_h F(\mathbf{x})|$  для п. в.  $\mathbf{x} \in \Omega$ , где  $K_1 = \sqrt[k+1]{K_O(F)}$ ;
- 2) если  $K_O(F) = 1$  и  $\Omega$  связно, то  $\det D_h F > 0$  п. в. на  $\Omega$  или  $\det D_h F < 0$  п. в. на  $\Omega$ .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. 1. Пусть  $F = (f, g_0, \dots, g_k)$ . Напомним, что  $Y_0 f = 0$  п. в. в силу условий контактности (3). Покажем, что  $\|D_h F\| \geq |Xf|$  п. в. Действительно,  $\|D_h F\|^2$  — максимальное собственное число матрицы  $(D_h F)^t \cdot D_h F$  и равно

$$\|D_h F\|^2 = \frac{1}{2}((Xf)^2 + (Xg)^2 + (Y_0 g_0)^2 + \sqrt{((Xf)^2 + (Xg_0)^2 + (Y_0 g_0)^2)^2 - 4(Xf)^2(Y_0 g_0)^2}).$$

Несложные вычисления показывают, что  $\|D_h F\|^2 \geq (Xf)^2$ .

Формальный дифференциал отображения класса Соболева определен п. в. и в силу леммы 1 имеет вид

$$DF = \begin{pmatrix} Xf & 0 & 0 & \dots & 0 \\ Xg_0 & Y_0 g_0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & Xf Y_0 g_0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & (Xf)^k Y_0 g_0 \end{pmatrix}.$$

Поэтому

$$J(\mathbf{x}, F) = \det DF(\mathbf{x}) = (Xf(\mathbf{x}))^{(k^2+k+2)/2} (Y_0 g_0(\mathbf{x}))^{k+1} = \lambda^{k+1} (Xf(\mathbf{x}))^{k(k-1)/2},$$

где  $\lambda = \det D_h F = Xf Y_0 g_0$ . Используя  $|Xf| \leq \|D_h F\|$  и  $\nu = (k^2 + 3k + 4)/2$ , получаем

$$\|D_h F\|^{(k^2+3k+4)/2} \leq K_O(F) \lambda^{k+1} Xf^{(k^2-k)/2} \leq K_O(F) |\lambda|^{k+1} \|D_h F\|^{(k^2-k)/2},$$

откуда вытекает искомое неравенство

$$\|D_h F\|^2 \leq \sqrt[k+1]{K_O(F)} |\lambda|.$$

2. Пусть  $K_O(F) = 1$ . Тогда  $K_1(F) = 1$  и получаем равенство  $\|D_h F\|^2 = |\det D_h F|$ , которое означает, что  $D_h F$  является общей ортогональной матрицей. В частности,  $Xf = \pm Y_0 g_0$ ,  $Xg_0 = Y_0 f = 0$  и  $Xg_i = 0$  для всех  $i = 1, \dots, k$  в силу условий контактности (3). Для доказательства п. 2 леммы надо показать, что  $Xf$  и  $Y_0 g_0$  не меняют знака п. в. в  $\Omega$ .

ШАГ 1. Покажем вначале, что  $Xf$  на почти всей области  $\Omega$  не меняет знака. Известно [7, теорема 4], что множество точек ветвления  $B_F$  имеет меру нуль для отображения с ограниченным искажением  $F$ . Следовательно, для всякого  $\mathbf{x} \in \Omega \setminus B_F$  существует окрестность  $U$  такая, что  $F$  гомеоморфно на  $U$ . Покажем вначале, что  $Xf$  не меняет знака на  $U$ .

Рассмотрим интегральную кривую поля  $X$ , попадающую в  $U$ , т. е. кривую  $\gamma$  вида  $\exp(tX)(\mathbf{y}): [t_1, t_2] \rightarrow U$ . Предположим, что  $f, g_0, \dots, g_k$  абсолютно непрерывны на  $\gamma$  (это условие необременительно, так как соболевские отображения (см. определение 1) абсолютно непрерывны вдоль почти всех интегральных линий горизонтальных векторных полей). Тогда  $g_0, \dots, g_k$  постоянны на  $\gamma$  в силу  $Xg_i = 0, i = 0, \dots, k$ . Напомним, что отображение  $F$  инъективно на  $\gamma$ . Следовательно,  $f$  тоже должно быть инъективно на  $\gamma$ . Последнее означает, что  $f(\gamma(t))$  монотонно и  $Xf$  не меняет знака на  $\gamma$ .

Таким образом, показали, что  $Xf$  не меняет знака на почти всех интегральных кривых поля  $X$ , попадающих в  $U$ . Предположим, что  $Xf$  имеет разные знаки на множествах ненулевой меры в  $U$ . Тогда существуют точки  $\mathbf{x}_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \mathbf{x}_0, \mathbf{x}_n \in U, n = 0, 1, 2, \dots$ , такие, что  $Xf|_{\gamma_0} \geq 0, Xf|_{\gamma_n} \leq 0, n \geq 1$ , где  $\gamma_n(t) = \exp(tX)(\mathbf{x}_n): [0, T] \rightarrow U, n \geq 0$ . При этом, очевидно,  $\gamma_n(T) \rightarrow \gamma_0(T)$  при  $n \rightarrow \infty$ . В силу непрерывности  $F$  имеем  $F(\mathbf{x}_n) \rightarrow F(\mathbf{x}_0)$  и  $F(\gamma_n(T)) \rightarrow F(\gamma_0(T))$  при  $n \rightarrow \infty$ . Получаем противоречие, поскольку  $g_0, \dots, g_k$  постоянны на  $\gamma_n$ , а  $f$  возрастает на  $\gamma_0$  и убывает на  $\gamma_n$  при  $n > 0$ .

Осталось показать, что  $Xf$  не меняет знака на почти всем  $\Omega$ . Поскольку в силу теоремы Чернавского  $\Omega \setminus B_F$  связно, то любые две точки  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \Omega \setminus B_F$  можно соединить цепью окрестностей  $U_i, i = 1, \dots, n$ , так, что  $\mathbf{x} \in U_1, \mathbf{y} \in U_n, U_i \cap U_{i+1} \neq \emptyset, i = 1, \dots, n-1$ , и  $Xf$  не меняет знака на каждом  $U_i$ . Следовательно,  $\text{sign } Xf(\mathbf{x}) = \text{sign } Xf(\mathbf{y})$ .

ШАГ 2. Покажем, что  $Y_0 g_0$  тоже не меняет знака на почти всем  $\Omega$ . Рассмотрим, как и в шаге 1, множество  $U$ , компактно вложенное в  $\Omega$ , на котором  $F$  гомеоморфно. Применяя левые сдвиги, без ограничения общности можно считать, что  $f \geq 0$  на всем множестве  $U$ .

Рассмотрим интегральную кривую поля  $Y_0$ , попадающую в  $U$ , т. е. кривую  $\tau$  вида  $\exp(tY_0)(\mathbf{y}): [0, T] \rightarrow U$ . Без ограничения общности будем предполагать, что  $f, g_0, \dots, g_k$  абсолютно непрерывны на  $\tau$ . Поскольку  $Y_0 f = 0$ , то  $f \equiv c$  на  $\tau$ . Тогда по правилу дифференцирования композиции и в силу условий контактности (3) получаем

$$\frac{d}{dt} g_i(\tau(t)) = Y_0 g_i(\tau(t)) = \frac{c^i}{i!} Y_0 g_0(\tau(t)) = \frac{c^i}{i!} \frac{d}{dt} g_0(\tau(t)), \quad i = 1, \dots, k,$$

следовательно,

$$g_i(\tau(t)) - g_i(\tau(0)) = \frac{c^i}{i!} (g_0(\tau(t)) - g_0(\tau(0))), \quad i = 1, \dots, k.$$

Предположим, что  $g_0$  не инъективно на кривой  $\tau$ , т. е. существуют точки  $t_1, t_2$  такие, что  $g_0(\tau(t_1)) = g_0(\tau(t_2))$ . Тогда, как указано выше,  $g_i(\tau(t_1)) = g_i(\tau(t_2))$

для всех  $i = 1, \dots, k$ . В итоге получаем  $F(\tau(t_1)) = F(\tau(t_2))$ , что противоречит гомеоморфности  $F$  на  $U$ .

Таким образом, получили, что  $g_0$  инъективно на  $\tau$ . Отсюда немедленно следует, что  $g_0 \circ \tau$  — монотонная функция и  $Y_0 g_0$  не меняет знака на  $\tau$ . Далее, применяя те же рассуждения, что и в шаге 1, можно показать, что  $Y_0 g_0$  не меняет знака на всем  $\Omega$ .  $\square$

ЗАМЕЧАНИЕ. В случае четного  $k$  шаг 2 доказательства леммы становится тривиальным. По определению 2 отображения с ограниченным искажением сохраняют ориентацию ( $J(\mathbf{x}, F) \geq 0$  п. в.) и, следовательно,

$$0 \leq J(\mathbf{x}, F) = (Xf(\mathbf{x}))^{(k^2+k+2)/2} (Y_0 g_0(\mathbf{x}))^{k+1}.$$

Отсюда следует, что  $Y_0 g_0$  не меняет знака п. в. в  $\Omega$  в случае четного  $k$ .

### 2.3. Однородные операторы и полиномы. Растяжения

$$\delta_t(\mathbf{x}) = (tx, ty_0, t^2 y_1, \dots, t^{k+1} y_k)$$

суть автоморфизмы группы  $\mathbb{J}^k$ . Отметим, что метрика Карно — Каратеодори  $d$  однородна относительно растяжения  $\delta_t$ , т. е.  $d(\delta_t \mathbf{x}, \delta_t \mathbf{y}) = t d(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  для всех  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{J}^k$ .

Мультииндексу  $I = (i_{-1}, i_0, \dots, i_k)$  соответствуют

- дифференциальный оператор  $Y^I = X^{i_{-1}} Y_0^{i_0} \dots Y_k^{i_k}$ ,
- полином  $\mathbf{x}^I = x^{i_{-1}} y_0^{i_0} \dots y_k^{i_k}$ ,
- вес  $d(I) = i_{-1} + \sum_{j=0}^k (j+1) i_j$ .

В силу коммутационных соотношений  $Y_i Y_j = Y_j Y_i$ ,  $i, j = 0, \dots, k$ , и  $X Y_j - Y_j X = Y_{j+1}$ ,  $j = 0, \dots, k-1$ , всякая композиция базисных векторных полей  $Y_{n_1} Y_{n_2} \dots Y_{n_s}$ ,  $n_1, \dots, n_s \in \{-1, 0, \dots, k\}$  (здесь мы обозначили  $Y_{-1} \stackrel{df}{=} X$ ) представляется, во-первых, в виде линейной комбинации операторов вида  $Y^I$  и, во-вторых, в виде линейной комбинации горизонтальных векторных полей вида  $Y_{m_1} Y_{m_2} \dots Y_{m_l}$ ,  $m_1, \dots, m_l \in \{-1, 0\}$ .

Легко видеть, что  $x^I$  — это однородный полином веса  $d(I)$ , т. е.  $(\delta_t \mathbf{x})^I = t^{d(I)} \mathbf{x}^I$ . Функция  $f$  является *полиномом* на  $\mathbb{J}^k$ , если  $f(\mathbf{x}) = \sum_I a_I \mathbf{x}^I$ , где сум-

ма берется по конечному множеству мультииндексов. Степень  $d(f)$  полинома  $f$  равна максимальному весу мультииндексов, входящих в сумму. Обозначим через  $\mathcal{P}_j$  линейное пространство однородных полиномов на  $\mathbb{J}^k$  степени  $j$ , а через  $\mathcal{R}_j = \bigcup_{i \leq j} \mathcal{P}_i$  — множество полиномов степени не выше  $j$ . Очевидно,

$$Y^I \mathcal{P}_j = \mathcal{P}_{j-d(I)} \text{ и } Y^I \mathcal{R}_j = \mathcal{R}_{j-d(I)}, \text{ если } d(I) \leq j.$$

Пусть  $\Omega$  — область на  $\mathbb{J}^k$ . Рассмотрим однородный дифференциальный оператор  $Q$  степени  $l$  с постоянными коэффициентами, переводящий векторнозначные функции  $u$  класса  $W_p^k(\mathbb{J}^k, \mathbb{R}^s)$  в функции со значениями в  $\mathbb{R}^m$ :

$$(Qu(\mathbf{x}))_j = \sum_{n=1}^s \sum_{d(I)=l} c_{nj,I} X^I u_n(\mathbf{x}), \quad j = 1, \dots, m.$$

Пусть  $\nabla_{\mathcal{L}}^n = \{Y_{m_1} Y_{m_2} \dots Y_{m_n} : m_1, \dots, m_n \in \{-1, 0\}\}$  — однородный дифференциальный оператор порядка  $n$  с ядром  $\ker \nabla_{\mathcal{L}}^n = \mathcal{R}_{n-1}$ .

Приведем утверждения, которые понадобятся при доказательстве теоремы.

**Предложение 1** (коэрцитивная оценка [12]). Пусть  $1 < p < \infty$  и  $B$  — шар радиуса  $r$  в метрике  $d$  на  $\mathbb{J}^k$ ,  $Q$  — однородный дифференциальный оператор степени  $l$  с постоянными коэффициентами и конечномерным ядром. Тогда существуют проектор  $\Pi$  на ядро оператора  $Q$  и число  $j \geq l$  такие, что  $\ker Q \subset \mathcal{R}_j$  и

$$\|u - \Pi u\|_{p,B} \leq Cr^l \|Qu\|_{p,B}$$

для всякой функции  $u \in W_p^k(\Omega, \mathbb{R}^s)$ .

**Лемма 3** (см., например, [12, с. 76]). Пусть  $Q$  — однородный дифференциальный оператор с постоянными коэффициентами и конечномерным ядром,  $l$  — степень оператора  $Q$ . Тогда существуют натуральное число  $n > l$  и матрица  $A$  с постоянными коэффициентами такие, что

$$\nabla_{\mathcal{L}}^n = A \nabla_{\mathcal{L}}^{n-l} Q.$$

**Доказательство.** Предположим, что ядро  $Q$  конечномерно, тогда существует  $n > l$  такое, что  $\mathcal{P}_n \cap \ker Q = \{0\}$ . Это означает, что  $\mathcal{P}_n \cap \ker \nabla_{\mathcal{L}}^{n-l} Q = \{0\}$ .

С другой стороны, поскольку  $Q$  — однородный дифференциальный оператор, существует матрица  $B$  с постоянными коэффициентами такая, что  $\nabla_{\mathcal{L}}^{n-l} Q = B \nabla_{\mathcal{L}}^n$ . Таким образом, матрица  $B$  обратима, и  $\nabla_{\mathcal{L}}^n = B^{-1} \nabla_{\mathcal{L}}^{n-l} Q$ .  $\square$

### 3. Оператор $Q$ и доказательство теоремы

Пусть  $k \geq 2$ . Рассмотрим однородный дифференциальный оператор  $Q$  порядка 1, действующий на функциях  $\varphi = (u, v): \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $\Omega \subset \mathbb{J}^k$ , как

$$\begin{pmatrix} Xu - Y_0v \\ Y_0u + Xv \\ Y_0u \end{pmatrix}.$$

**Лемма 4** (ядро оператора  $Q$ ). Пусть  $k \geq 2$ .

1. Ядро оператора  $Q$  на гладких функциях конечномерно и состоит из полиномиальных функций  $\varphi = (u, v)$ .

2. Если  $\varphi = (f, g_0) \in \ker Q$  продолжается до соболевского отображения  $F = (f, g_0, \dots, g_k)$ , то  $(f, g_0) = (a_1 + kx, a_2 + ky_0)$ ,  $k \neq 0$ , и  $F = \pi_{\mathbf{a}} \circ \delta_k$  при  $k > 0$ ,  $F = \pi_{\mathbf{a}} \circ \sigma \circ \delta_{-k}$  при  $k < 0$ , где  $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_{k+2}) \in \mathbb{J}^k$  и  $\sigma(\mathbf{x}) = (-x, -y_0, y_1, \dots, (-1)^{k+1}y_k)$  — отражение.

**Доказательство.** 1. Рассмотрим пару гладких функций  $(u, v) \in \ker Q$ . Функция  $v$  не зависит от переменной  $x$ , и  $Xu = Y_0v$ , поэтому

$$u = \psi + x \frac{\partial v}{\partial y_0} + \frac{x^2}{2} \frac{\partial v}{\partial y_1} + \dots + \frac{x^{k+1}}{(k+1)!} \frac{\partial v}{\partial y_k}, \tag{4}$$

где  $\psi$  не зависит от  $x$ . Выражение

$$Y_0u = \sum_{i=0}^k \frac{x^i}{i!} \frac{\partial}{\partial y_i} \left( \psi + x \frac{\partial v}{\partial y_0} + \frac{x^2}{2} \frac{\partial v}{\partial y_1} + \dots + \frac{x^{k+1}}{(k+1)!} \frac{\partial v}{\partial y_k} \right)$$

является полиномом  $(2k+1)$ -й степени по  $x$ . Приравнивая к нулю коэффициенты при различных степенях  $x$  в уравнении  $Y_0u = 0$ , получаем систему из  $2k+2$  уравнений:

$$\begin{aligned} \frac{1}{n!} \frac{\partial \psi}{\partial y_n} + \sum_{i+j=n-1} \frac{1}{i!(j+1)!} \frac{\partial^2 v}{\partial y_j \partial y_i} &= 0, \quad n = 0, \dots, k; \\ \sum_{i+j=n-1} \frac{1}{i!(j+1)!} \frac{\partial^2 v}{\partial y_j \partial y_i} &= 0, \quad n = k+1, \dots, 2k+1. \end{aligned} \tag{5}$$

В частности,

$$\frac{\partial \psi}{\partial y_0} = 0, \quad \frac{\partial^2 v}{\partial y_{k-1} \partial y_k} = \frac{\partial^2 v}{\partial y_k^2} = 0. \quad (6)$$

Покажем по индукции, что ядро полиномиально на всех  $\mathbb{J}^k$ ,  $k > 1$ .

БАЗА ИНДУКЦИИ. СЛУЧАЙ  $k = 2$ . Отметим, что ядро оператора  $Q$  для случая  $k = 2$  выписано в явном виде в [9]. Приведем для краткости схему вычисления ядра  $Q$ . Система уравнений (5) записывается в виде

$$\begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial y_0} = 0, \quad \frac{\partial \psi}{\partial y_1} + \frac{\partial^2 v}{\partial y_0^2} = 0, \quad \frac{1}{2} \frac{\partial \psi}{\partial y_2} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 v}{\partial y_1 \partial y_0} + \frac{\partial^2 v}{\partial y_0 \partial y_1} = 0, \\ \frac{1}{2} \frac{\partial^2 v}{\partial y_1^2} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 v}{\partial y_0 \partial y_2} + \frac{1}{6} \frac{\partial^2 v}{\partial y_2 \partial y_0} = 0, \quad \frac{1}{4} \frac{\partial^2 v}{\partial y_1 \partial y_2} + \frac{1}{6} \frac{\partial^2 v}{\partial y_2 \partial y_1} = 0, \quad \frac{\partial^2 v}{\partial y_2^2} = 0, \end{aligned}$$

что эквивалентно

$$\begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial y_0} = 0, \quad \frac{\partial \psi}{\partial y_1} = -\frac{\partial^2 v}{\partial y_0^2}, \quad \frac{\partial \psi}{\partial y_2} = -\frac{3}{2} \frac{\partial^2 v}{\partial y_0 \partial y_1}, \\ \frac{\partial^2 v}{\partial y_1^2} = -\frac{4}{3} \frac{\partial^2 v}{\partial y_0 \partial y_2}, \quad \frac{\partial^2 v}{\partial y_1 \partial y_2} = 0, \quad \frac{\partial^2 v}{\partial y_2^2} = 0. \end{aligned}$$

Отсюда

$$\frac{\partial^3 v}{\partial y_0^2 \partial y_2} = -\frac{\partial^2 \psi}{\partial y_1 \partial y_2} = \frac{3}{2} \frac{\partial^3 v}{\partial y_0 \partial y_1^2} = -2 \frac{\partial^3 v}{\partial y_0^2 \partial y_2} \quad \text{и} \quad \frac{\partial^3 v}{\partial y_0^2 \partial y_2} = 0.$$

В силу

$$\frac{\partial}{\partial y_1} \frac{\partial^2 v}{\partial y_0 \partial y_2} = \frac{\partial}{\partial y_2} \frac{\partial^2 v}{\partial y_0 \partial y_2} = 0$$

получаем, что

$$\frac{\partial^2 v}{\partial y_0 \partial y_2} = \text{const.}$$

Далее,

$$\frac{\partial^2 v}{\partial y_1^2} = -\frac{4}{3} \frac{\partial^2 v}{\partial y_0 \partial y_2}, \quad \frac{\partial^3 v}{\partial y_0^2 \partial y_1} = \frac{\partial^3 v}{\partial y_0^3} = \frac{\partial^3 v}{\partial y_0 \partial y_1^2} = 0, \quad \frac{\partial^2 \psi}{\partial y_1^2} = \frac{\partial^2 \psi}{\partial y_2^2} = \frac{\partial^2 \psi}{\partial y_1 \partial y_2} = 0.$$

Несложные вычисления показывают, что  $u$  и  $v$  суть полиномы следующего вида:

$$\begin{aligned} u = a_1 + kx + c_1 y_2 + c_3 y_1 + x \left( c_4 y_2 - \frac{1}{3} c_1 y_1 - c_3 y_0 \right) + \frac{1}{2} x^2 \left( c_2 - \frac{1}{3} c_1 y_0 - \frac{4}{3} c_4 y_1 \right) \\ + \frac{1}{6} x^3 (c_5 + c_4 y_0), \quad (7) \\ v = a_2 + k y_0 - \frac{2}{3} c_4 y_1^2 + y_1 \left( c_2 - \frac{1}{3} c_1 y_0 \right) - \frac{1}{2} c_3 y_0^2 + c_4 y_0 y_2 + c_5 y_2. \end{aligned}$$

ИНДУКЦИОННОЕ ПРЕДПОЛОЖЕНИЕ. Предположим, что ядро оператора  $Q$  на группе  $\mathbb{J}^{k-1}$  состоит из полиномов степени не выше  $s$ . Всюду далее мы все элементы группы  $\mathbb{J}^{k-1}$ , такие как векторные поля  $X, Y_0, \dots, Y_{k-1}$ , дифференциальные операторы  $Q$  и  $\nabla_{\mathcal{L}}^n$ , будем обозначать сверху значком  $\tilde{\phantom{x}}$ .

Рассмотрим гладкое отображение  $(u, v)$  из ядра оператора  $Q$  группы  $\mathbb{J}^k$ . Очевидно, что  $(Y_k u, Y_k v) \in \ker Q$  и  $(Y_k^2 u, Y_k^2 v) \in \ker Q$ . В силу (6) имеем  $Y_k^2 v =$

$\frac{\partial^2 v}{\partial y_k^2} = 0$ . Условия на ядро  $Q$  дают соотношения  $XY_k^2 u = Y_0 Y_k^2 v = 0$  и  $Y_0 Y_k^2 u = 0$ , которые означают, что  $Y_k^2 u \equiv \text{const} = \lambda$ .

(I) Покажем вначале, что  $Y_k u, Y_k v$  — полиномы. Обозначим через  $u_0, v_0$  следующую пару однородных многочленов степени  $k+1$ :

$$u_0 = \lambda y_k + \sum_{i=0}^{[k/2]} \mu_i \left( \frac{x^{i+1}}{(i+1)!} y_{k-i-1} + \frac{x^{k-i}}{(k-i)!} y_i \right), \quad v_0 = \sum_{i=0}^{[k/2]} \mu_i y_i y_{k-i-1}.$$

Легко проверить, что  $(u_0, v_0) \in \ker Q$  при условии

$$\frac{\lambda}{k!} + \sum_{i=0}^{[k/2]} \mu_i \left( \frac{1}{(i+1)!(k-i-1)!} + \frac{1}{(k-i)!i!} \right) = 0.$$

Тогда

$$Y_k u = u_1 + u_0, \quad Y_k v = v_1 + v_0,$$

где  $(u_1, v_1)$  принадлежат  $\ker Q$  и не зависят от  $y_k$ . По индукционному предположению  $u_1, v_1$  являются полиномами степени  $s$ , а следовательно, и  $Y_k u, Y_k v$  тоже полиномы степени  $\max\{s, k+1\}$ .

(II) Покажем, что ядро  $Q$  состоит из полиномов. Для этого достаточно показать, что все производные некоторого порядка обращаются в нуль на  $u$  и  $v$ ,  $(u, v) \in \ker Q$ , т. е. существует число  $l > 0$  такое, что  $Y^I u = Y^I v = 0$  для всех  $I = (i_{-1}, i_0, \dots, i_k)$  таких, что  $d(I) = l$ . Разберем все возможные случаи.

(а)  $I = (l, 0, \dots, 0)$ ,  $Y^I = X^l$ . Очевидно, что  $X^l v = 0$  и

$$X^l u = X^{l-1} X u = X^{l-1} Y_0 v = X^{l-2} Y_1 v = \dots = X^{l-k-1} Y_k v = Y_k X^{l-k-1} v = 0,$$

если  $l > k+1$ .

(б)  $I = (i_{-1}, i_0, \dots, i_k)$ ,  $i_k > 0$ . В этом случае

$$Y^I u = Y^{I'} (Y_k u) = 0, \quad Y^I v = Y^{I'} (Y_k v) = 0, \quad I' = (i_{-1}, i_0, \dots, i_{k-1}, i_k - 1),$$

при условии, что  $d(I') = l - k - 1 > \max\{s, k+1\}$ . (Здесь мы воспользовались тем, что  $Y_k u, Y_k v$  — полиномы порядка  $\max\{s, k+1\}$ , что показано выше.)

(в)  $I = (i_{-1}, i_0, \dots, i_{k-1}, 0)$ ,  $i_{-1} < l$ . В силу

$$Y_i = \tilde{Y}_i + \frac{x^{k-i}}{(k-i)!} Y_k, \quad i = 0, \dots, k-1,$$

имеем

$$Y^I = X^{i_{-1}} \left( \tilde{Y}_0 + \frac{x^k}{k!} Y_k \right)^{i_0} \dots \left( \tilde{Y}_{k-1} + \frac{x}{1} Y_k \right)^{i_{k-1}} = \sum_{j=0}^{l-i} B_j(x, \tilde{Y}) Y_k^j.$$

Покажем, что  $B_j Y_k^j \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = 0$  для всех  $j = 0, \dots, l-i$  при некотором  $l$ .

(i) Поскольку  $B_0 = X^i \tilde{Y}_0^{i_0} \dots \tilde{Y}_{k-1}^{i_{k-1}}$  представляется в виде линейной комбинации дифференциальных операторов из  $\tilde{\nabla}_{\mathcal{L}}^l$ , достаточно показать, что  $\tilde{\nabla}_{\mathcal{L}}^l \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = 0$ . В силу леммы 3

$$\begin{aligned} \tilde{\nabla}_{\mathcal{L}}^l \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} &= A \tilde{\nabla}_{\mathcal{L}}^{l-1} \tilde{Q} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = A \tilde{\nabla}_{\mathcal{L}}^{l-1} \begin{pmatrix} X u - \tilde{Y}_0 v \\ X v + \tilde{Y}_0 u \\ \tilde{Y}_0 u \end{pmatrix} \\ &= A \tilde{\nabla}_{\mathcal{L}}^{l-1} Q \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} + A \tilde{\nabla}_{\mathcal{L}}^{l-1} \frac{x^k}{k!} \begin{pmatrix} Y_k v \\ -Y_k u \\ -Y_k u \end{pmatrix} = 0 \end{aligned}$$

при условии, что  $l - 1 > k + \max\{k + 1, s\}$ . Здесь мы воспользовались тем, что  $\tilde{\nabla}_{\mathcal{L}}^{l-1}$  — однородный дифференциальный оператор порядка  $l - 1$  и на группе  $\mathbb{J}^k$ .

(ii) Обозначим  $\tilde{I} = (i_{-1}, i_0, \dots, i_{k-1})$ ,  $e_j = (0, \dots, 0, \overset{j}{1}, 0, \dots, 0)$ . Тогда

$$B_1 Y_k \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \sum_{\substack{J=\tilde{I}-e_j, \\ i_j \neq 0}} i_j \tilde{Y}^J \frac{x^{k-j}}{(k-j)!} \begin{pmatrix} Y_k u \\ Y_k v \end{pmatrix} = 0,$$

если  $d(J) = l - j - 1 > k - j + \max\{s, k + 1\}$  для всех  $i_j \neq 0$ .

(iii) Имеем

$$B_2 Y_k^2 \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \sum_{\substack{J=\tilde{I}-e_j-e_p, \\ i_j, i_p \neq 0}} c_{jp} \tilde{Y}^J \frac{x^{k-j} x^{k-p}}{(k-j)!(k-p)!} \begin{pmatrix} Y_k^2 u \\ Y_k^2 v \end{pmatrix} = 0,$$

если  $d(J) = l - j - 1 - p - 1 > k - j + k - p$  для всех  $i_j, i_p \neq 0$ , так как  $Y_k^2 u, Y_k^2 v$  — полиномы степени 0.

(iv) Наконец,

$$B_j Y_k^j \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = B_j \begin{pmatrix} Y_k^j u \\ Y_k^j v \end{pmatrix} = 0, \quad j = 3, \dots, l,$$

поскольку

$$\begin{pmatrix} Y_k^2 u \\ Y_k^2 v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Таким образом,  $Y^I u = Y^I v = 0$  для всех  $I$  таких, что  $d(I) = l$ , если  $l > \max\{s, k + 1\} + k + 1$ , что и требовалось показать.

2. Пусть пара гладких функций  $(f, g) \in \ker Q$  продолжается до соболевского отображения  $F = (f, g_0, g_1, \dots, g_k)$ .

Покажем, что  $f$  зависит от  $x$  линейно. В силу условий контактности (3)  $Xg_i = 0$  и  $Y_0 g_i = \frac{f^i}{i!} Y_0 g_0$ . Используя соотношение

$$0 = [X, Y_k]g_i = XY_k g_i - Y_k Xg_i = X(XY_{k-1} - Y_{k-1}X)g_i = \dots = X^{k+2}Y_0 g_i,$$

получаем

$$0 = X^{k+2}Y_0 g_k = X^{k+2} \left( \frac{f^i}{i!} Y_0 g_0 \right) = X^{k+2} \left( \frac{f^i}{i!} Xf \right) = \frac{1}{(i+1)!} X^{k+3}(f^{k+1}).$$

Отсюда немедленно следует, что  $f$  зависит от  $x$  не более чем линейно, поскольку изначально  $f$  зависит от  $x$  полиномиально. Следовательно, в силу (4)  $g_0$  есть не более чем линейная функция, зависящая только от  $y_0$ . Таким образом,  $(f, g_0) = (a_1 + \alpha x, a_2 + \alpha y_0)$ . Очевидно, что  $\det D_h F \equiv \alpha^2 \neq 0$  и  $(f, g_0)$  продолжается до композиции левого сдвига, растяжения на  $|\alpha|$  и, возможно, отражения  $\sigma$  в случае  $\alpha < 0$ .  $\square$

ЗАМЕЧАНИЕ. В случае группы Гейзенберга (эквивалентной  $\mathbb{J}^1$ ) на соболевское отображение  $F = (f, g_0, g_1)$  не накладывается условие  $Y_0 f = 0$ . Поэтому оператор  $Q$  задается как

$$Q \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Xu - Y_0 v \\ Y_0 u + Xv \end{pmatrix}$$

и его ядро включает в себя все решения системы Коши — Римана в переменных  $x, y_0$ , т. е. ядро  $Q$  бесконечномерно.

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ТЕОРЕМЫ.** Если  $F = (f, g_0, g_1, \dots, g_k)$  — отображение с 1-ограниченным искажением связной области  $\Omega$ , то  $D_h F$  — общая ортогональная матрица и  $\det D_h F$  не меняет знака на  $\Omega$  по лемме 1. Без ограничения общности можно считать, что  $\det D_h F \geq 0$ , иначе мы рассмотрим отображение  $\iota \circ F$ . Поскольку  $\det D_h F \geq 0$ , то  $Xf = Y_0 g_0$  и  $Xg_0 = Y_0 f = 0$ . Следовательно,  $Q \begin{pmatrix} f \\ g_0 \end{pmatrix} = 0$ , но ядро  $Q$  на соболевских функциях неизвестно.

В силу леммы 4  $Q$  — однородный оператор первой степени с постоянными коэффициентами и конечномерным ядром на гладких функциях, и, значит, для него выполняется коэрцитивная оценка из предложения 1: на каждом шаре  $B$  существуют проектор  $P_B$  на ядро  $\ker Q$  и константа  $C > 0$  такие, что для всякого  $\varphi \in W_2^1(B, \mathbb{R}^2)$  выполняется

$$\|\varphi - P_B \varphi\|_{2,B} \leq C \|Q\varphi\|_{2,B}.$$

Отсюда ввиду  $Q\varphi = 0$  п. в. и утверждения 2 леммы 4 вытекает

$$\varphi = (f, g_0) = P_B \varphi = (a_1 + \alpha x, a_2 + \alpha y_0).$$

Нетрудно показать, что пара  $(f, g_0) = (a_1 + \alpha x, a_2 + \alpha y_0)$  определяет только контактное отображение  $F = (f, g_0, \dots, g_k)$ , равное композиции левого сдвига, растяжения на  $|\alpha|$  и, возможно, отражения  $\sigma$  в случае  $\alpha < 0$ , что как раз и совпадает с элементом группы  $M$  гладких 1-квазиконформных отображений.

Поскольку область  $\Omega$  связная и  $F$  непрерывно, отображение  $F$  представляется в виде комбинации отображений из группы  $M$  на всей области  $\Omega$ .  $\square$

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Решетняк Ю. Г. Теорема Лиувилля о конформных отображениях при минимальных предположениях регулярности // Сиб. мат. журн. 1966. Т. 7, № 4. С. 835–840.
2. Montgomery R. A tour of subriemannian geometries, their geodesics and applications. Providence, RI: Amer. Math. Soc., 2002. (Math. Surv. Monogr.; N 91).
3. Водопьянов С. К. Геометрические свойства областей и отображений. Оценки снизу нормы оператора продолжения // Исследования по геометрии и математическому анализу Новосибирск, 1987. С. 70–101.
4. Mostow G. D. Strong rigidity of locally symmetric spaces. Princeton: Princeton Univ. Press, 1973. (Ann. Math. Stud; N 78).
5. Водопьянов С. К.  $\mathcal{P}$ -differentiability on Carnot groups in different topologies and related topics // Труды по анализу и геометрии. Новосибирск: Изд-во Ин-та математики, 2000. С. 603–670.
6. Carogna L., Cowling M. Conformality and  $Q$ -harmonicity in Carnot groups // Duke Math. J. 2006. V. 135, N 3. P. 455–479.
7. Водопьянов С. К. Отображения с ограниченным искажением и конечным искажением на группах Карно // Сиб. мат. журн. 1999. Т. 40, № 4. С. 764–804.
8. Даирбеков Н. С. Отображения с ограниченным искажением на группах Гейзенберга // Сиб. мат. журн. 2000. Т. 41, № 3. С. 567–590.
9. Исангулова Д. В. Аналог теоремы Лиувилля о конформных отображениях при минимальных предположениях гладкости на одном примере трехступенчатой группы Карно // Докл. АН. 2013. Т. 452, № 5. С. 479–482.
10. Warhurst B. Jet spaces and nonrigid Carnot groups: Ph. D thesis. Sydney: The Univ. of New South Wales, 2005.
11. Bonfiglioli A., Lanconelli E., Uguzzoni F. Stratified Lie groups and potential theory for their sub-Laplacians. New York, NY: Springer, 2007. (Springer Monogr. Math.).

12. Isangulova D. V., Vodopyanov S. K. Coercive estimates and integral representation formulas on Carnot groups // Eurasian Math. J. 2010. V. 1, N 3. P. 58–96.
13. Решетняк Ю. Г. Пространственные отображения с ограниченным искажением. Новосибирск: Наука, 1982.
14. Водопьянов С. К. О замкнутости классов отображений с ограниченным искажением // Мат. тр. 2002. Т. 5, № 2. С. 91–136.

*Статья поступила 20 декабря 2013 г.*

Исангулова Дарья Васильевна  
Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН,  
пр. Академика Коптюга, 4, Новосибирск 630090  
dasha@math.nsc.ru