

## СИММЕТРИИ ФАКТОР–СИСТЕМ

Ю. Ю. Багдерина

**Аннотация:** Рассматривается проблема появления дополнительных групповых свойств у фактор-системы, возникающей при построении инвариантного решения системы уравнений в частных производных. Установлено достаточное условие, при котором фактор-система не имеет других симметрий, кроме фактора нормализатора подалгебры, по которой строится инвариантное решение.

**Ключевые слова:** инвариантные решения уравнений в частных производных, фактор-система, фактор-алгебра, симметрии определяющих уравнений.

### § 1. Постановка задачи

Свойство системы  $E$  дифференциальных уравнений в частных производных быть инвариантной относительно группы Ли преобразований широко применяется при отыскании классов точных решений уравнений  $E$ . При построении по подалгебре  $H$  инвариантного решения системы  $E$  задача сводится к решению фактор-системы  $E/H$ , состоящей из уравнений относительно функций, зависящих от меньшего числа независимых переменных. Если фактор-система  $E/H$  является системой дифференциальных уравнений, то можно вычислить допускаемую системой  $E/H$  группу и использовать ее для интегрирования самой фактор-системы. Часть допускаемых фактор-системой симметрий всегда известна [1].

**Теорема 1.** Пусть  $H$  — подалгебра алгебры Ли  $L$ , допускаемой системой  $E$ ,  $\text{Nor}_L H$  — нормализатор подалгебры  $H$  в  $L$ . Тогда фактор-система  $E/H$  допускает фактор-алгебру  $\text{Nor}_L H/H$ .

В большинстве случаев других симметрий, кроме алгебры Ли  $\text{Nor}_L H/H$ , у фактор-системы нет. Для любой системы  $E$ , допускающей алгебру Ли  $L$ , справедлива лемма ЛОТ [2].

**Лемма 1.** Инвариантное решение фактор-системы  $E/H$ , построенное по подалгебре  $H' \subset \text{Nor}_L H/H$ , будет одновременно инвариантным решением исходной системы  $E$ , построенным по некоторой подалгебре  $M \subset \text{Nor}_L H$  такой, что  $H'$  является фактор-алгеброй  $M/H$ .

Таким образом, в случае, когда допускаемая фактор-системой  $E/H$  алгебра Ли не имеет расширений по сравнению с  $\text{Nor}_L H/H$ , переход к системе  $E/H$  и поиск для нее инвариантных решений большого интереса не представляют. Это не дает каких-то новых решений исходной системы  $E$ , которые нельзя было бы получить как инвариантные относительно некоторой подалгебры  $M \subset L$ .

---

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (код регионального проекта Агидель 05–01–97910).

Новые решения системы  $E$  могут появиться, если алгебра Ли, допускаемая фактор-системой  $E/H$ , шире, чем  $\text{Nor}_L H/H$ . Таких примеров известно достаточно много: это редуцированные относительно симметрии вращения уравнения Эйлера [3] и уравнения движения неоднородной жидкости [4], некоторые подмодели уравнений газовой динамики [2, 5–7].

Ставится задача: не вычисляя алгебру Ли, допускаемую фактор-системой  $E/H$ , т. е. не решая соответствующие определяющие уравнения  $D(E/H)$ , определить, будет ли эта алгебра Ли шире, чем  $\text{Nor}_L H/H$ .

В работе предложено достаточное условие (теорема 3), при котором наиболее широкая алгебра Ли, допускаемая фактор-системой  $E/H$ , совпадает с  $\text{Nor}_L H/H$ . При этом существенно используется свойство симметрии определяющих уравнений  $D(E)$  относительно координат допускаемого системой  $E$  оператора алгебры Ли  $L$  [8]. Все рассмотрения носят локальный характер, а отображения считаются гладкими, как принято в групповом анализе дифференциальных уравнений.

Любой подалгебре  $H \subset L$  соответствует подалгебра  $\mathcal{H}$ , допускаемая определяющими уравнениями  $D(E)$ . Базис функционально независимых инвариантов подалгебры  $\mathcal{H}$  состоит из инвариантов подалгебры  $H$  и из функций, которые являются в точности координатами оператора алгебры Ли, допускаемого фактор-системой  $E/H$ . Показано, что если построить по подалгебре  $\mathcal{H}$  частично инвариантное решение определяющих уравнений  $D(E)$ , то как частное решение этих уравнений оно не может быть шире  $\text{Nor}_L H/H$ . Сформулированное в теореме 3 условие основано на сравнении инвариантной системы  $D(E)/\mathcal{H}_{\text{inv}}$ , возникающей при построении этого частично инвариантного решения, и определяющих уравнений  $D(E/H)$  относительно координат допускаемого фактор-системой  $E/H$  оператора алгебры Ли. Таким образом, задача сводится к подходящей замене переменных в системе  $D(E)$  и ее сравнении с системой  $D(E/H)$ . При этом не требуется решать или приводить в инволюцию систему определяющих уравнений  $D(E/H)$ .

## § 2. Групповые свойства определяющих уравнений

Пусть система  $E$  задана на базовом пространстве  $\mathbb{R}^{n+m}(z)$ ,  $z = (x, u)$ , зависимых переменных  $u = (u^1, \dots, u^m)$  и независимых переменных  $x = (x^1, \dots, x^n)$ . Координаты  $\xi(z) = (\xi^1(z), \dots, \xi^{n+m}(z))$  оператора  $X = \xi^i(z)\partial_{z^i}$ , допускаемого системой  $E$ , находятся как решение системы определяющих уравнений  $D(E)$  [1]. Пусть решение  $\xi(z)$  уравнений  $D(E)$  известно и операторы

$$X_\alpha = \xi_\alpha^i(z)\partial_{z^i}, \quad \alpha = 1, \dots, R, \quad (1)$$

образуют базис наиболее широкой алгебры Ли  $L$ , допускаемой системой  $E$ .

В силу линейности и однородности определяющих уравнений относительно координат  $\xi$  искомого оператора  $X$  система  $D(E)$  инвариантна относительно действия оператора однородного растяжения  $\xi^i\partial_{\xi^i}$  и операторов вида

$$Y_\alpha = \xi_\alpha^i(z)\partial_{\xi^i}, \quad \alpha = 1, \dots, R, \quad (2)$$

порождаемых множеством решений  $\{\xi_\alpha(z), \alpha = 1, \dots, R\}$  уравнений  $D(E)$  [1]. В работе Л. В. Овсянникова [8] доказано, что кроме этих симметрий система  $D(E)$  допускает операторы

$$Z_\alpha = \xi_\alpha^i(z)\partial_{z^i} + \sum_{j=1}^{n+m} \xi^j \frac{\partial \xi_\alpha^i(z)}{\partial z^j} \partial_{\xi^i}, \quad \alpha = 1, \dots, R.$$

Используя формальный оператор

$$\Omega = \xi^j \partial_{z^j},$$

симметрии  $Z_\alpha$  можно представить в виде

$$Z_\alpha = X_\alpha + \Omega \xi_\alpha^i(z) \partial_{\xi^i}, \quad \alpha = 1, \dots, R. \quad (3)$$

Алгебра Ли  $L$  характеризуется набором структурных констант  $C_{\alpha\beta}^\gamma$ , с которыми для базисных операторов (1) выполняются коммутационные соотношения

$$[X_\alpha, X_\beta] = \sum_{\gamma=1}^R C_{\alpha\beta}^\gamma X_\gamma, \quad \alpha, \beta = 1, \dots, R.$$

Нетрудно видеть, что для операторов (2), (3), действующих в пространстве  $\mathbb{R}^{2(n+m)}(z, \xi)$  зависимых переменных  $\xi$  и независимых переменных  $z$ , с теми же постоянными  $C_{\alpha\beta}^\gamma$  имеют место соотношения

$$[Y_\alpha, Y_\beta] = 0, \quad [Z_\alpha, Z_\beta] = \sum_{\gamma=1}^R C_{\alpha\beta}^\gamma Z_\gamma, \quad [Z_\alpha, Y_\beta] = \sum_{\gamma=1}^R C_{\alpha\beta}^\gamma Y_\gamma, \quad \alpha, \beta = 1, \dots, R. \quad (4)$$

Из (4) следует, что операторы (2), (3) образуют базис алгебры Ли  $\mathcal{L}$ . Для дальнейшего изложения необходима только алгебра  $\mathcal{L}$ , хотя она и не является наиболее широкой алгеброй Ли, допускаемой определяющими уравнениями  $D(E)$ .

По определению (см. [1]) если  $H = \{X_\alpha, \alpha = 1, \dots, r\}$  — подалгебра алгебры Ли  $L$ , то ее нормализатор  $\text{Nor}_L H = \{X_\beta, \beta = 1, \dots, s, s \geq r\}$  — наиболее широкая подалгебра в  $L$ , для которой  $H$  является идеалом, т. е. для операторов  $X_\beta \in \text{Nor}_L H$  выполнены соотношения

$$[X_\alpha, X_\beta] = \sum_{\gamma=1}^r C_{\alpha\beta}^\gamma X_\gamma, \quad \alpha = 1, \dots, r, \beta = 1, \dots, s. \quad (5)$$

Отметим некоторые свойства операторов (2), (3).

**Лемма 2.** 1. Если  $H = \{X_\alpha, \alpha = 1, \dots, r\}$  — подалгебра алгебры Ли  $L$ , допускаемой системой  $E$ , то  $\mathcal{H} = \{Y_\alpha, Z_\alpha, \alpha = 1, \dots, r\}$  — подалгебра алгебры Ли  $\mathcal{L}$ , допускаемой определяющими уравнениями  $D(E)$ .

2. Если  $\text{Nor}_L H = \{X_\beta, \beta = 1, \dots, s\}$  — нормализатор подалгебры  $H$  в  $L$ , то нормализатором подалгебры  $\mathcal{H}$  в  $\mathcal{L}$  является  $\text{Nor}_{\mathcal{L}} \mathcal{H} = \{Y_\beta, Z_\beta, \beta = 1, \dots, s\}$ .

3. Если из операторов  $X_\alpha$ , образующих базис подалгебры  $H$ ,  $r_*$  линейно не связаны, то из операторов  $Y_\alpha, Z_\alpha$ , образующих базис подалгебры  $\mathcal{H}$ , линейно не связаны  $2r_*$  операторов.

4. Если соответствующая подалгебре  $H$  группа  $G$  имеет  $n + m - r_*$  функционально независимых инвариантов

$$I^k = I^k(z), \quad k = 1, \dots, n + m - r_*, \quad (6)$$

то базис функционально независимых инвариантов группы  $\mathcal{G}$ , соответствующей подалгебре  $\mathcal{H}$ , состоит из инвариантов (6) группы  $G$  и из  $n + m - r_*$  функций

$$J^k = \xi^i \frac{\partial I^k(z)}{\partial z^i} = \Omega I^k(z), \quad k = 1, \dots, n + m - r_*. \quad (7)$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. 1. Если  $H$  — подалгебра, то из соотношений (4) для операторов  $Y_\alpha, Z_\alpha \in \mathcal{H}$  следует, что множество  $\mathcal{H}$  замкнуто относительно операции коммутирования, т. е. образует подалгебру.

2. В силу (4), (5) для  $Y_\beta, Z_\beta \in \text{Nor}_{\mathcal{L}} \mathcal{H}$  имеют место соотношения

$$[Y_\alpha, Y_\beta] = 0, \quad [Y_\alpha, Z_\beta] = \sum_{\gamma=1}^r C_{\alpha\beta}^\gamma Y_\gamma, \quad [Z_\alpha, Y_\beta] = \sum_{\gamma=1}^r C_{\alpha\beta}^\gamma Y_\gamma,$$

$$[Z_\alpha, Z_\beta] = \sum_{\gamma=1}^r C_{\alpha\beta}^\gamma Z_\gamma, \quad \alpha = 1, \dots, r, \quad \beta = 1, \dots, s,$$

которые перестают выполняться при добавлении к  $\text{Nor}_{\mathcal{L}} \mathcal{H}$  какого-либо оператора  $Y_\beta$  или  $Z_\beta$ , соответствующего  $X_\beta \notin \text{Nor}_L H$ . Поэтому  $\text{Nor}_{\mathcal{L}} \mathcal{H}$  является нормализатором, так как это наиболее широкая подалгебра в  $\mathcal{L}$ , для которой  $\mathcal{H}$  — идеал.

3. Ранг матрицы  $M_1 = \|\xi_\alpha^i(z)\|$  из координат операторов  $X_\alpha \in H$  равен  $r_*$ . Предположим для определенности, что линейно не связаны операторы  $X_1, \dots, X_{r_*}$ . Существуют функции  $\omega_\gamma^\beta(z)$  такие, что

$$X_\gamma = \sum_{\beta=1}^{r_*} \omega_\gamma^\beta(z) X_\beta, \quad \gamma = r_* + 1, \dots, r.$$

Подставив в (2), (3) выражение для координат операторов  $X_\gamma$ , получим

$$Y_\gamma = \sum_{\beta=1}^{r_*} \omega_\gamma^\beta(z) Y_\beta, \quad Z_\gamma = \sum_{\beta=1}^{r_*} \left( \omega_\gamma^\beta(z) Z_\beta + \sum_{j=1}^{n+m} \xi^j \frac{\partial \omega_\gamma^\beta(z)}{\partial z^j} Y_\beta \right), \quad \gamma = r_* + 1, \dots, r. \quad (8)$$

В матрице  $M = \begin{vmatrix} 0 & M_1 \\ M_1 & M_2 \end{vmatrix}$  из координат операторов  $Y_\alpha, Z_\alpha \in \mathcal{H}$  в силу ее структуры и соотношений (8) содержится  $2r_*$  независимых строк. Поэтому  $\text{rank } M = 2r_*$ , откуда следует третье утверждение леммы.

4. Из предыдущего утверждения леммы следует, что в  $\mathbb{R}^{2(n+m)}(z, \xi)$  группа  $\mathcal{G}$  имеет  $2(n+m-r_*)$  функционально независимых инвариантов. Функции (6), (7) являются инвариантами группы  $\mathcal{G}$ , так как критерий инвариантности для них выполнен:

$$Y_\alpha I^k(z) = 0, \quad Y_\alpha J^k(z, \xi) = \xi_\alpha^i(z) \frac{\partial I^k(z)}{\partial z^i} = X_\alpha I^k(z) = 0, \quad Z_\alpha I^k(z) = X_\alpha I^k(z) = 0,$$

$$Z_\alpha J^k(z, \xi) = \xi^i X_\alpha \left( \frac{\partial I^k(z)}{\partial z^i} \right) + \frac{\partial I^k(z)}{\partial z^i} \Omega \xi_\alpha^i(z) = \Omega(X_\alpha I^k(z)) = 0, \quad \alpha = 1, \dots, r. \quad (9)$$

Для инвариантов (6) группы  $G$  ранг матрицы Якоби  $N_1 = \partial I / \partial z$  равен  $n+m-r_*$ . Ранг матрицы Якоби

$$N = \frac{\partial(I, J)}{\partial(z, \xi)} = \begin{vmatrix} N_1 & 0 \\ N_2 & N_1 \end{vmatrix}$$

в силу ее структуры равен  $2(n+m-r_*)$ , и, значит, инварианты (6), (7) группы  $\mathcal{G}$  функционально независимы. Лемма доказана.

Фактор-система  $E/H$  задана в пространстве  $\mathbb{R}^{n+m-r_*}(I)$  переменных  $I = (I^1, \dots, I^{n+m-r_*})$ , из которых  $m$  могут быть выбраны в качестве зависимых

и  $n - r_*$  — в качестве независимых переменных. Координаты оператора  $\bar{X} = J^k(I)\partial_{I^k}$ , допускаемого фактор-системой  $E/H$ , находятся как решение системы определяющих уравнений  $D(E/H)$ . Система  $D(E/H)$  задана в пространстве  $\mathbb{R}^{2(n+m-r_*)}(I, J)$  независимых переменных  $I$  и искомым функций  $J$  — координат оператора  $\bar{X}$ .

Переход от оператора  $X = \xi^i \partial_{z^i}$ , действующего на переменные  $z$ , к оператору  $\bar{X} = J^k \partial_{I^k}$ , действующему на переменные  $I$ , осуществляется по обычным формулам [1]

$$\bar{X} = XI^k(z)\partial_{I^k} = \xi^i \frac{\partial I^k(z)}{\partial z^i} \partial_{I^k}.$$

Таким образом, инварианты (7) группы  $\mathcal{G}$ , соответствующей подалгебре  $\mathcal{H}$ , совпадают с выражением

$$J^k = \xi^i \frac{\partial I^k(z)}{\partial z^i}$$

для координат оператора  $\bar{X} = J^k \partial_{I^k}$ , допускаемого фактор-системой  $E/H$ .

Достаточное условие того, что фактор-система  $E/H$  не имеет дополнительных симметрий, помимо фактор-алгебры  $\text{Nor}_L H/H$ , основано на сравнении определяющих уравнений  $D(E/H)$  для оператора  $\bar{X}$  и исходных определяющих уравнений  $D(E)$ , редуцированных по подалгебре  $\mathcal{H}$ .

Из инвариантов (6), (7) группы  $\mathcal{G}$  только  $n + m - r_*$  зависят от  $\xi$ . Поэтому по подалгебре  $\mathcal{H}$  можно построить регулярное частично инвариантное решение уравнений  $D(E)$  с дефектом инвариантности  $r_*$ . Часть функций имеет инвариантное представление

$$J^k(z, \xi) = \mathcal{J}^k(I), \quad k = 1, \dots, n + m - r_*, \quad (10)$$

«лишние»  $r_*$  функций остаются произвольными и зависят от  $n + m$  переменных  $I, y$ :

$$V^l(z, \xi) = \mathcal{V}^l(I, y), \quad l = 1, \dots, r_*. \quad (11)$$

Здесь  $y^l(z)$ ,  $V^l(z, \xi)$ ,  $l = 1, \dots, r_*$ , — произвольные функции, удовлетворяющие условию невырожденности замены переменных

$$\det \left\| \frac{\partial(I, y)}{\partial z} \right\| \neq 0, \quad \det \left\| \frac{\partial(J, V)}{\partial \xi} \right\| \neq 0.$$

Подстановка представления (10), (11) для функций  $\xi$  в систему  $D(E)$  приводит к фактор-системе  $D(E)/\mathcal{H}$ . Используя только алгебраические действия, ее можно разделить на инвариантную подсистему  $IS$  уравнений относительно функций  $\mathcal{J}(I)$  и подсистему  $\Pi$ , содержащую уравнения относительно  $\mathcal{J}(I)$  и  $\mathcal{V}(I, y)$ . Приведение подсистемы  $\Pi$  в инволюцию порождает условия совместности — уравнения относительно  $\mathcal{J}(I)$ , которые добавляются к уравнениям  $IS$ . В результате получается представление фактор-системы  $D(E)/\mathcal{H}$  в виде объединения пассивной системы  $P$  уравнений относительно «лишних» функций  $\mathcal{V}(I, y)$  и инвариантной системы  $D(E)/\mathcal{H}_{\text{inv}}$ , связывающей функции  $\mathcal{J}$  и переменные  $I$ .

Функции  $V(z, \xi)$  всегда можно, как и  $J(z, \xi)$ , определить линейно и однородно по  $\xi$ . Тогда искомые функции  $\xi$  и их производные будут выражаться из (10), (11) линейно и однородно относительно функций  $\mathcal{J}, \mathcal{V}$  и их производных и уравнения фактор-системы  $D(E)/\mathcal{H}$  будут линейны и однородны относительно  $\mathcal{J}, \mathcal{V}$ .

### § 3. Групповые свойства фактор-систем

При доказательстве основной теоремы используется свойство симметрии фактор-системы, которая возникает при построении частично инвариантного решения некоторой системы  $E$ . Справедливо утверждение, являющееся аналогом теоремы 1.

**Теорема 2.** Пусть  $H$  — подалгебра алгебры Ли  $L$ , допускаемой системой  $E$ ,  $\text{Nor}_L H$  — нормализатор подалгебры  $H$  в  $L$ . Тогда инвариантная система  $E/H_{\text{inv}}$ , получающаяся при построении по подалгебре  $H$  частично инвариантного решения системы  $E$ , допускает фактор-алгебру  $\text{Nor}_L H/H$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** При построении по подалгебре  $H$  частично инвариантного решения системы  $E$  от переменных  $x, u$  переходят к независимым переменным  $I, y$  и зависимым переменным  $J, V$ , где  $I = (I^1, \dots, I^\rho)$ ,  $J = (J^1, \dots, J^{m-\delta})$  — инварианты группы  $G$ , соответствующей подалгебре  $H$ , функции  $y = (y^{\rho+1}, \dots, y^n)$ ,  $V = (V^{m-\delta+1}, \dots, V^m)$  удовлетворяют условию

$$\det \left\| \frac{\partial(I, y, J, V)}{\partial(x, u)} \right\| \neq 0.$$

Кроме того, добавляется условие

$$J_{y^i}^k = 0, \quad k = 1, \dots, m - \delta, \quad i = \rho + 1, \dots, n, \quad (12)$$

того, что функции  $J$  в отличие от «лишних» функций  $V$  зависят только от переменных  $I$ . Фактор-система  $E/H$  содержит подсистему  $\Pi$  уравнений относительно «лишних» функций  $V(I, y)$ . Процесс приведения ее в инволюцию заключается в вычислении дифференциальных следствий некоторого порядка  $p \geq 1$  уравнений подсистемы  $\Pi$  и исключении старших производных. Используя представление системы  $E$  с помощью дифференциальных инвариантов допускаемой группы, аналогично тому, как это доказано в [1, § 19] для системы алгебраических уравнений, нетрудно показать, что система  $[E]$  допускает алгебру Ли  $L$ . Система  $[E]$  состоит из уравнений  $E$  и их дифференциальных следствий 1-го, ...,  $p$ -го порядка. Переписывая систему  $[E]$  в новых переменных и налагая условие (12), получаем представление фактор-системы  $E/H$  в виде объединения инвариантной системы  $E/H_{\text{inv}}$ , связывающей функции  $J$  и переменные  $I$ , и пассивной системы  $P$  относительно функций  $V(I, y)$ .

Из уравнений (5) для  $X_\alpha \in H$ ,  $X_\beta \in \text{Nor}_L H$  следуют соотношения

$$X_\alpha(X_\beta f) = X_\beta(X_\alpha f) + \sum_{\gamma=1}^r C_{\alpha\beta}^\gamma X_\gamma f, \quad \alpha = 1, \dots, r, \quad \beta = 1, \dots, s, \quad s \geq r.$$

Подставляя в них вместо  $f$  инварианты  $I^j, J^k$  группы  $G$ , получаем в правых частях этих равенств нуль, т. е. функции  $X_\beta I^j, X_\beta J^k$  являются инвариантами группы  $G$ . Следовательно, в новых переменных операторы  $X_\beta \in \text{Nor}_L H$  имеют вид

$$\bar{X}_\beta = \tau_\beta^j(I, J) \partial_{I^j} + \theta_\beta^k(I, J) \partial_{J^k} + \zeta_\beta^i(I, y, J, V) \partial_{y^i} + \Omega_\beta^l(I, y, J, V) \partial_{V^l}, \quad \beta = 1, \dots, s, \quad (13)$$

причем  $\tau_\alpha^j(I, J) = 0, \theta_\alpha^k(I, J) = 0, \alpha = 1, \dots, r$ .

Координата оператора  $\bar{X}_\beta$ , продолженного на производную  $J_{y^i}^k$ , равна

$$\sum_{q=1}^{m-\delta} J_{y^i}^q \theta_\beta^k J_{J^q}^k - \sum_{j=1}^{\rho} J_{I^j}^k \sum_{q=1}^{m-\delta} J_{y^i}^q \tau_\beta^j J_{J^q}^j - \sum_{t=\rho+1}^n J_{y^t}^k \frac{d\zeta_\beta^t}{dy^i},$$

т. е. операторы (13) оставляют инвариантными уравнения (12) и, значит, допускаются системой  $E/H \sim E/H_{\text{inv}} \cup P$ . С учетом (12) координаты продолжения операторов (13) на производные функций  $J^k$  по  $I^j$  не содержат функций  $V$  и их производных. Кроме того, так как система  $E/H_{\text{inv}}$  интегрируется независимо от  $P$ , критерий инвариантности системы  $E/H_{\text{inv}}$  относительно действия операторов (13) выполняется на многообразии, заданном уравнениями системы  $E/H_{\text{inv}}$ . Ограничив действие операторов (13) на переменные  $I, J$ , получим, что инвариантная система  $E/H_{\text{inv}}$  допускает операторы  $\bar{X}_\beta = \tau_\beta^j(I, J)\partial_{I^j} + \theta_\beta^k(I, J)\partial_{J^k}$ ,  $\beta = r+1, \dots, s$ , принадлежащие фактор-алгебре  $\text{Nor}_L H/H$ . Теорема доказана.

Выполнение следующего условия гарантирует отсутствие у фактор-системы  $E/H$  других симметрий, кроме фактор-алгебры  $\text{Nor}_L H/H$ .

**Теорема 3.** Пусть  $L$  — алгебра Ли операторов, допускаемая системой  $E$ , и  $H = \{X_\alpha, \alpha = 1, \dots, r\}$  — подалгебра  $L$ , по которой строится инвариантное решение системы  $E$ . Если инвариантная система  $D(E)/\mathcal{H}_{\text{inv}}$ , полученная при построении по подалгебре  $\mathcal{H} = \{Y_\alpha, Z_\alpha, \alpha = 1, \dots, r\}$  частично инвариантного решения определяющих уравнений  $D(E)$ , содержит только определяющие уравнения  $D(E/H)$  для координат оператора, допускаемого фактор-системой  $E/H$ , то наиболее широкая алгебра Ли операторов, допускаемая фактор-системой  $E/H$ , совпадает с фактор-алгеброй  $\text{Nor}_L H/H$ .

**Доказательство.** Выполнение условия теоремы означает, что решения определяющих уравнений  $D(E/H)$  и инвариантной системы  $D(E)/\mathcal{H}_{\text{inv}}$  совпадают. Поэтому достаточно показать, что все решения системы  $D(E)/\mathcal{H}_{\text{inv}}$  определяются координатами операторов фактор-алгебры  $\text{Nor}_L H/H$ .

Согласно лемме 2 базис алгебры Ли  $\text{Nor}_{\mathcal{L}} \mathcal{H}$  состоит из операторов  $Y_\beta, Z_\beta$ , соответствующих  $X_\beta \in \text{Nor}_L H$ ,  $\beta = 1, \dots, s$ . Операторы  $\bar{X}_\beta \in \text{Nor}_L H/H$  имеют вид

$$\bar{X}_\beta = X_\beta I^k \partial_{I^k} = J_\beta^k(I) \partial_{I^k}, \quad \beta = r+1, \dots, s.$$

По теореме 2 из операторов (2), (3), допускаемых системой  $D(E)$ , инвариантная система  $D(E)/\mathcal{H}_{\text{inv}}$  допускает операторы  $\bar{Y}_\beta, \bar{Z}_\beta \in \text{Nor}_{\mathcal{L}} \mathcal{H}/\mathcal{H}$ , которые имеют вид

$$\begin{aligned} \bar{Z}_\beta &= X_\beta I^k(z) \partial_{I^k} + \Omega(X_\beta I^k) \partial_{\mathcal{J}^k} = J_\beta^k(I) \partial_{I^k} + \bar{\Omega} J_\beta^k(I) \partial_{\mathcal{J}^k}, \\ \bar{Y}_\beta &= X_\beta I^k(z) \partial_{\mathcal{J}^k} = J_\beta^k(I) \partial_{\mathcal{J}^k}, \quad \beta = r+1, \dots, s. \end{aligned} \quad (14)$$

Их координаты вычисляются по формулам, аналогичным (9). Для составляющей оператора  $\Omega$ , действующей на переменные  $I$ , используется обозначение  $\bar{\Omega} = \mathcal{J}^k \partial_{I^k}$ .

Поскольку  $D(E)$  — это система линейных уравнений, множество ее решений  $\{\xi_\alpha(z), \alpha = 1, \dots, R\}$  выражено в координатах допускаемых операторов (2). Система  $D(E)/\mathcal{H}_{\text{inv}}$  также линейна, и, значит, все ее решения определяются координатами операторов вида (14). Частично инвариантное решение, построенное по подалгебре  $\mathcal{H}$ , является частным решением системы  $D(E)$ . Поэтому инвариантная система  $D(E)/\mathcal{H}_{\text{inv}}$  не может допускать других операторов вида (14), кроме  $\bar{Y}_\beta \in \text{Nor}_{\mathcal{L}} \mathcal{H}/\mathcal{H}$ , которые и определяют ее решение. Те же координаты имеют операторы  $\bar{X}_\beta \in \text{Nor}_L H/H$ . Теорема доказана.

В качестве примера рассмотрим уравнение Кортевега — де Фриза

$$u_t + u_{xxx} + uu_x = 0. \quad (15)$$

Базис допускаемой уравнением (15) алгебры Ли  $L$  состоит из операторов

$$X_1 = \partial_t, \quad X_2 = \partial_x, \quad X_3 = t\partial_x + \partial_u, \quad X_4 = 3t\partial_t + x\partial_x - 2u\partial_u.$$

Координаты допускаемого оператора

$$X = \tau(t, x, u)\partial_t + \xi(t, x, u)\partial_x + \varphi(t, x, u)\partial_u$$

являются решением системы определяющих уравнений  $D(E)$ :

$$\begin{aligned} \tau_t - 3\xi_x &= 0, & \tau_x &= 0, & \tau_u &= 0, \\ \xi_u &= 0, & \varphi_{uu} &= 0, & \varphi_{xu} - \xi_{xx} &= 0, \\ 3\varphi_{xxu} - \xi_{xxx} + \varphi + 2u\xi_x - \xi_t &= 0, \\ \varphi_{xxx} + u\varphi_x + \varphi_t &= 0. \end{aligned} \quad (16)$$

Построим по подалгебре  $H = \{X_1 + X_3\}$  инвариантное решение уравнения (15). Здесь  $\text{Nor}_L H = \{X_1 + X_3, X_2\}$ , инвариантами являются

$$z = x - t^2/2, \quad v = u - t. \quad (17)$$

Подставив в (15) представление решения  $u = v(z) + t$ , получим фактор-систему  $E/H$ , состоящую из уравнения

$$v''' + vv' + 1 = 0 \quad (18)$$

относительно функции  $v(z)$ . Координаты допускаемого уравнением (18) оператора

$$\bar{X} = \zeta(z, v)\partial_z + \psi(z, v)\partial_v$$

находятся из системы определяющих уравнений  $D(E/H)$ :

$$\begin{aligned} \zeta_v &= 0, & \psi_{vv} &= 0, & \psi_{zv} - \zeta_{zz} &= 0, \\ 3\psi_{zzv} - \zeta_{zzz} + \psi + 2v\zeta_z &= 0, \\ \psi_{zzz} + v\psi_z - \psi_v + 3\zeta_z &= 0. \end{aligned} \quad (19)$$

Построим по подалгебре  $\mathcal{H} = \{Y_1 + Y_3, Z_1 + Z_3\}$ , где

$$Y_1 + Y_3 = \partial_\tau + t\partial_\xi + \partial_\varphi, \quad Z_1 + Z_3 = \partial_t + t\partial_x + \partial_u + \tau\partial_\xi,$$

частично инвариантное решение определяющих уравнений (16). В соответствии с леммой 2 в данном случае базис функционально независимых инвариантов состоит из функций (17) и вычисляемых по формуле (7) инвариантов

$$\zeta = \xi - t\tau, \quad \psi = \varphi - \tau.$$

В качестве «лишней» функции можно выбрать  $\tau$ . Подстановка в определяющие уравнения (16) представления решения

$$\tau = \tau(t, z, v), \quad \xi = \zeta(z, v) + t\tau(t, z, v), \quad \varphi = \psi(z, v) + \tau(t, z, v)$$

приводит к фактор-системе  $D(E)/\mathcal{H}$ :

$$\begin{aligned} \tau_t - 4\tau_z - \tau_v - 3\zeta_z &= 0, & \tau_z &= 0, & \tau_v &= 0, \\ \zeta_v + t\tau_v &= 0, & \psi_{vv} + \tau_{vv} &= 0, & \psi_{zv} + \tau_{zv} - \zeta_{zz} - t\tau_{zz} &= 0, \\ 3\psi_{zzv} + 3\tau_{zzv} - \zeta_{zzz} - t\tau_{zzz} + \psi + 2v(\zeta_z + t\tau_z) + t^2\tau_z + t(3\zeta_z - \tau_t + \tau_v) + \zeta_v &= 0, \\ \psi_{zzz} + \tau_{zzz} + v(\psi_z + \tau_z) + \tau_t - \psi_v - \tau_v &= 0. \end{aligned}$$

Из первых трех уравнений получаем систему уравнений

$$\tau_t - 3\zeta_z = 0, \quad \tau_z = 0, \quad \tau_v = 0$$

относительно функции  $\tau(t, z, v)$ . Исключая  $\tau$  с помощью этих соотношений из оставшихся уравнений фактор-системы  $D(E)/\mathcal{H}$ , получаем инвариантную подсистему  $IS$  относительно функций  $\zeta(z, v)$ ,  $\psi(z, v)$ , которая в точности совпадает с определяющими уравнениями (19). Таким образом, уравнение (18) допускает только фактор-алгебру  $\text{Nor}_L H/H = \{X_2\}$ .



## ЛИТЕРАТУРА

1. Овсянников Л. В. Групповой анализ дифференциальных уравнений. М.: Наука, 1978.
2. Овсянников Л. В. Об иерархии инвариантных подмоделей дифференциальных уравнений // Докл. РАН. 1998. Т. 361, № 6. С. 740–742.
3. Капитанский Л. В. Групповой анализ уравнений Навье — Стокса и Эйлера при наличии вращательной симметрии и новые точные решения этих уравнений // Докл. АН СССР. 1978. Т. 243, № 4. С. 901–904.
4. Андреев В. К., Капцов О. В., Пухначёв В. В., Родионов А. А. Применение теоретико-групповых методов в гидродинамике. Новосибирск: Наука, 1994.
5. Мелешко С. В. Групповая классификация уравнений двумерных движений газа // Прикл. математика и механика. 1994. Т. 58, № 4. С. 56–62.
6. Мустаев А. Ф., Хабиров С. В. Винтовые движения газа, инвариантные относительно равномерного движения системы отсчета // Прикл. математика и механика. 2001. Т. 65, № 5. С. 854–861.
7. Мамонтов Е. В. Групповые свойства 2-подмоделей класса  $E$  уравнений газовой динамики // Прикл. механика и теор. физика. 2001. Т. 42, № 1. С. 33–39.
8. Овсянников Л. В. Групповое свойство определяющих уравнений // Динамика сплошной среды: Сб. науч. тр. / АН СССР. Сиб. отд.-ние. Ин-т гидродинамики. Новосибирск, 1971. Вып. 7. С. 5–11.

*Статья поступила 19 июля 2004 г.*

*Багдерина Юлия Юрьевна*

*Институт математики с вычислительным центром УНЦ РАН,*

*ул. Чернышевского, 112, Уфа 450077*

*yulya@mail.rb.ru*